



Tema 4: osciladores sinusoidales



- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo
- Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo
- Cristales y osciladores de cuarzo
- *Algunos Ejemplos de osciladores*



Efectos de la realimentación negativa en amplificadores

Resumen de los efectos de la realimentación

A costa de una pérdida de ganancia, el amplificador realimentado tiende a sus condiciones de funcionamiento ideal:

- Mejora (reducción) de las variaciones relativas a la ganancia en lazo abierto.
- Mejora (reducción) de la distorsión respecto a lazo abierto.
- Mejora (reducción) de la sensibilidad al ruido y otras perturbaciones.
- Mejora de la impedancia de entrada y salida.
- Mejora (aumento) del ancho de banda.

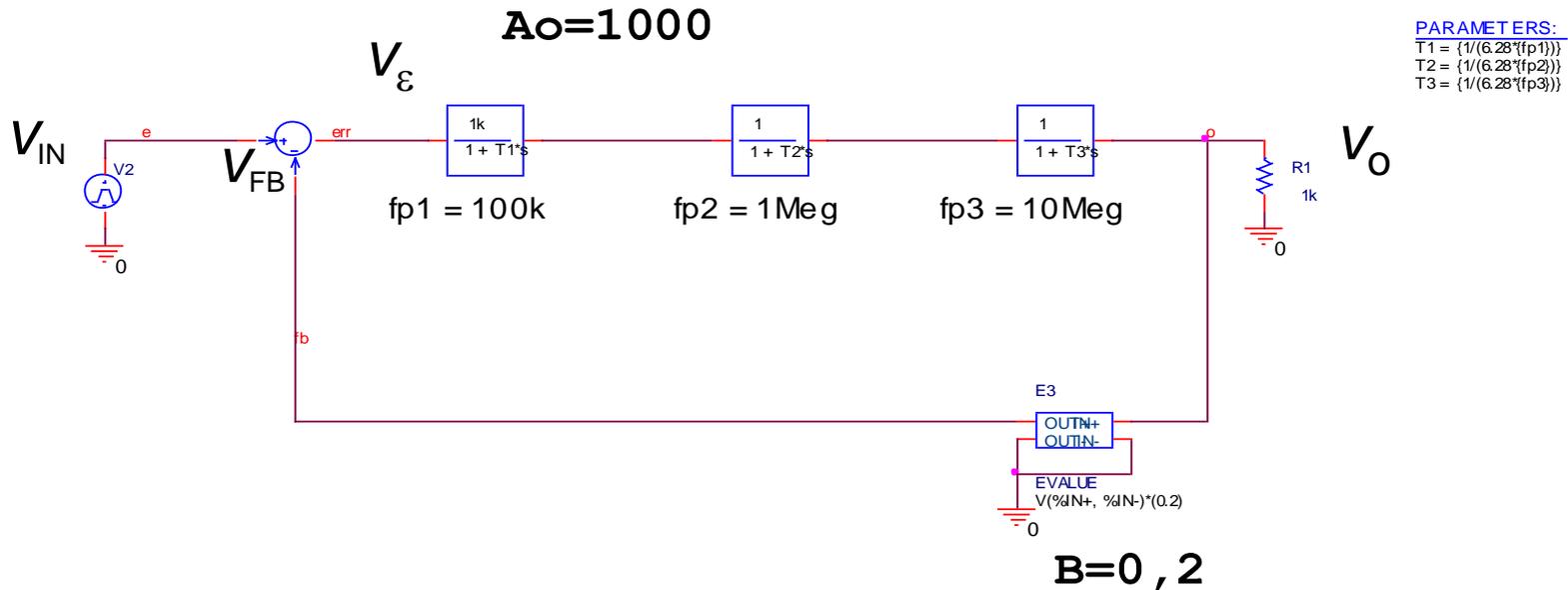
A mayor $A \cdot \beta$, mayor es la mejora que supone la realimentación

...pero, ¿puede aumentar indefinidamente la ganancia del lazo, $A \cdot \beta$?



Ejemplo de simulación Pspice de un amplificador multietapa (3-polos)

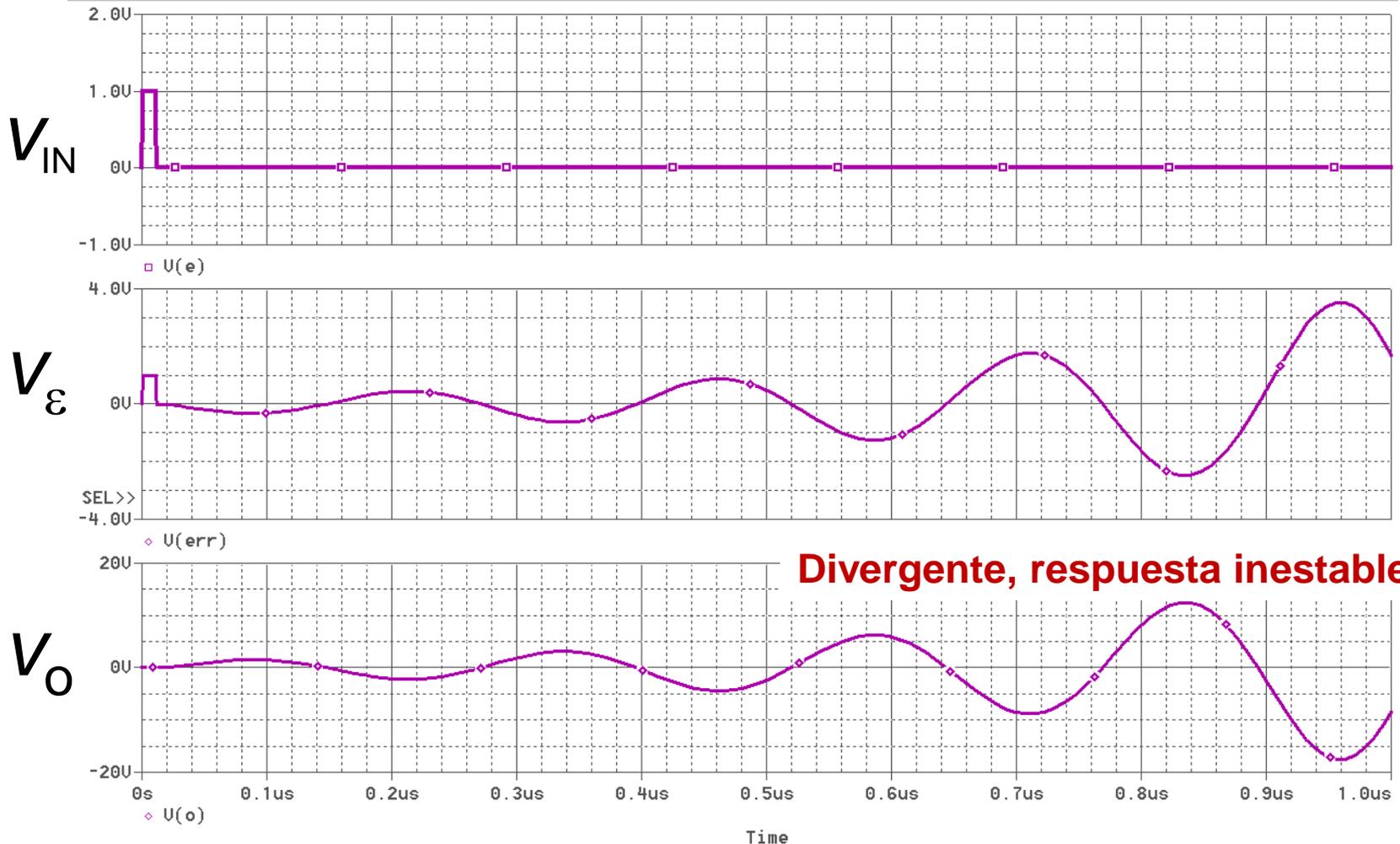
Un concepto básico de estabilidad





Ejemplo de simulación Pspice de un amplificador multietapa (3-polos)

Un concepto básico de estabilidad

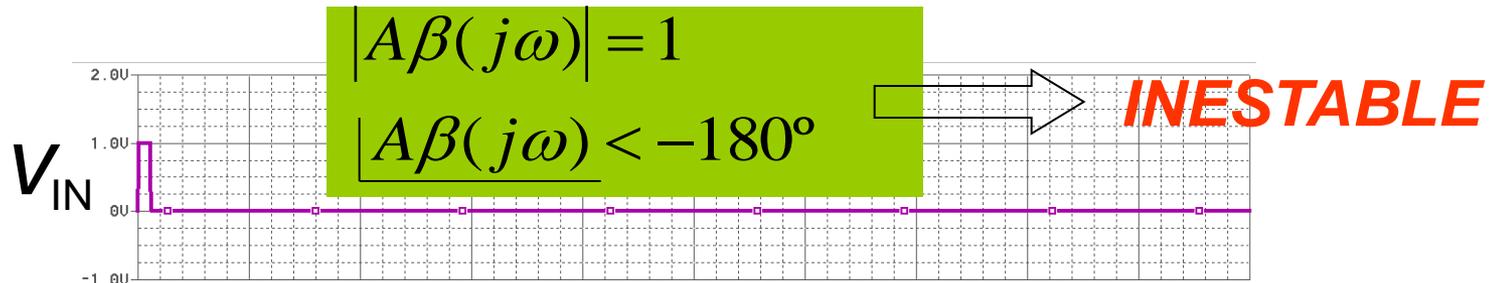


© Antonio Lázaro Blanco 2010-2013

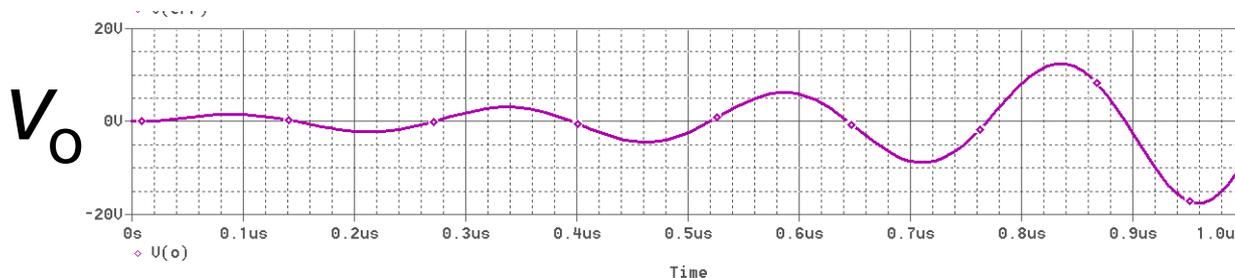
¿ Que es lo que ha sucedido?

Un concepto básico de estabilidad

Considerando todas las frecuencias contenidas en la señal de entrada (series de Fourier). Con que solo una de esas frecuencias cumpla las condiciones siguientes, se obtendrá una respuesta divergente e inestable.



Cualquiera que sea la señal de entrada, incluso en el caso de un pico o de ruido, si una de sus frecuencias cumpliera las condiciones anteriores, será amplificada de manera indefinida al pasar a través del bucle en pasadas sucesivas.

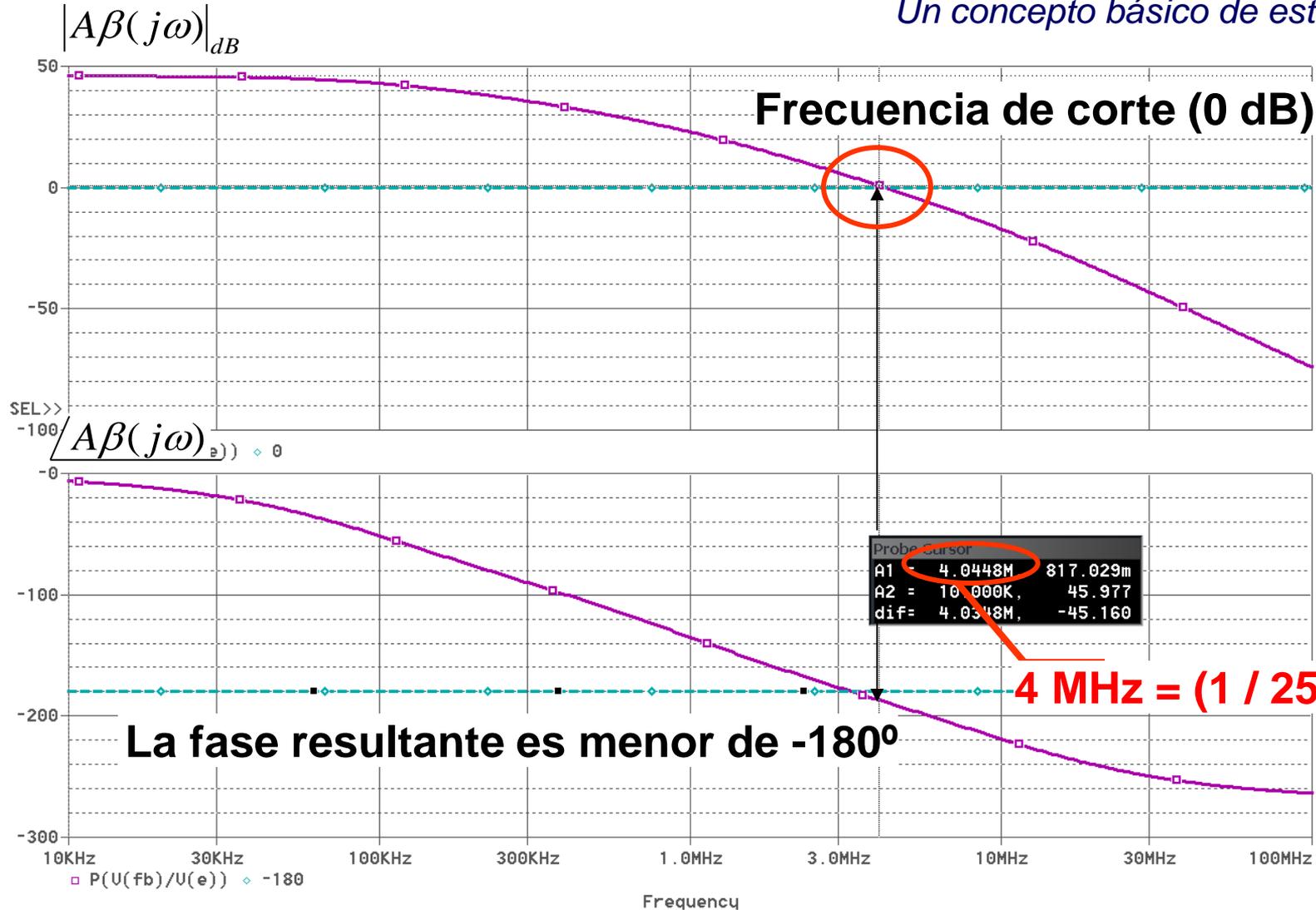


**Divergente,
respuesta
inestable**

¿Que es lo que ha sucedido?

Un concepto básico de estabilidad

© Antonio Lázaro Blanco 2010-2013
Diagramas de Bode



¿Que es lo que ha sucedido?

Un concepto básico de estabilidad

*El objetivo del diseño es estar lo más cerca posible de las **condiciones de funcionamiento ideal** del amplificador. Por lo tanto fue seleccionada la **realimentación negativa** con alta ganancia de lazo.*

*El circuito se creó para presentar estructuralmente una realimentación negativa. Sin embargo, para una frecuencia particular, la **inversión de fase** en bucle cerrado provoca que la **realimentación se convierte positiva**. En el caso de realimentación positiva si la ganancia es mayor que la unidad el sistema se vuelve inestable.*

Criterio de estabilidad (Criterio simplificado de Nyquist)
El desplazamiento de fase debe ser menor 180° para la frecuencia de cruce con 0dB:

$$|A\beta(j\omega_{CRUCE})| = 1 \Rightarrow \omega_{CRUCE}$$

$$|A\beta(j\omega_{CRUCE})| < -180^\circ \Rightarrow \text{INESTABLE}$$

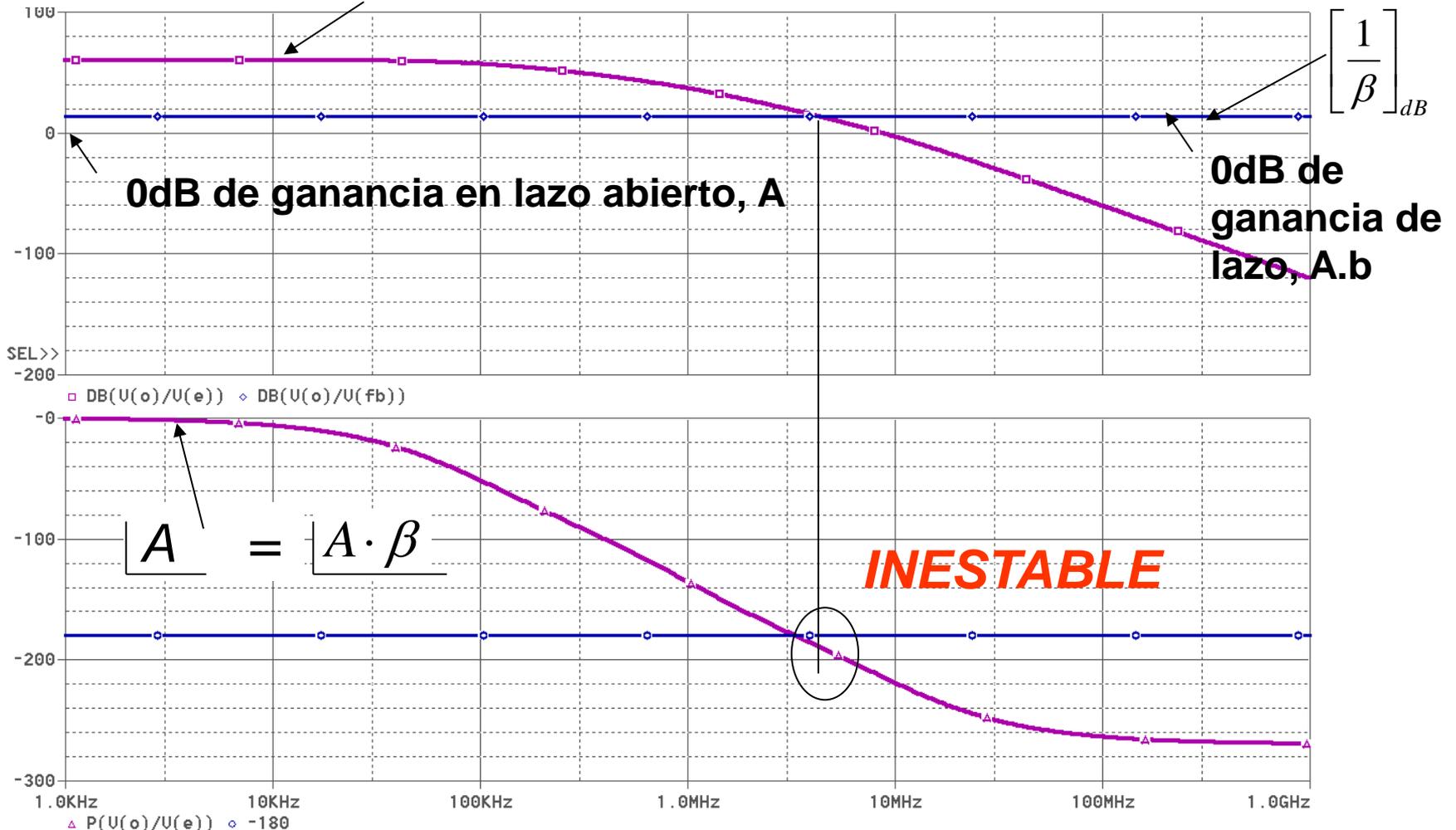




Estabilidad del amplificador multietapa (3 polos)

$|A|_{dB}$ se transforma en $|A \cdot \beta|_{dB}$

Margen de fase y margen de ganancia



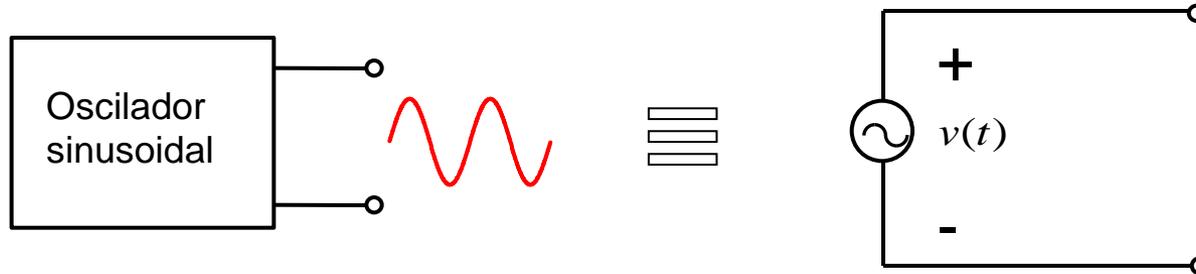
© Antonio Lázaro Blanco 2010-2013

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo
- Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo
- Cristales y osciladores de cuarzo
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Oscilador sinusoidal: concepto y aplicaciones

Concepto

Bases del oscilador sinusoidal



- *La tensión de salida sinusoidal se genera sin señal de entrada.*
- *El principal requisito es una muy baja distorsión armónica (THD), amplitud fija y frecuencia variable.*

Aplicaciones

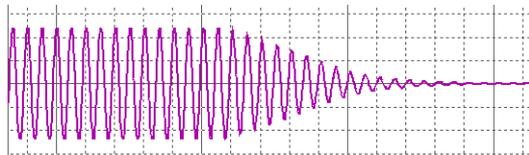
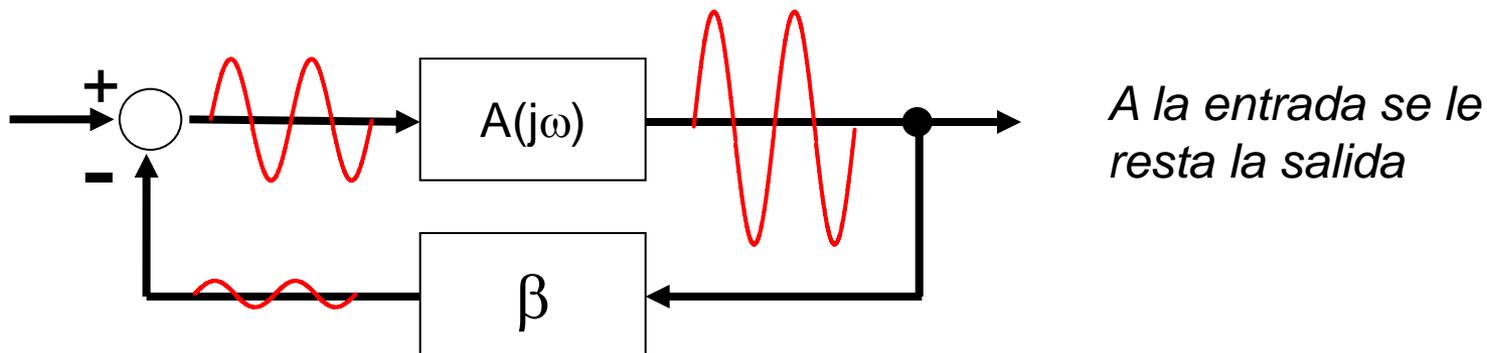
- *Generador de funciones*
- *Instrumentos de medición cíclica*
- *Multímetros digitales, osciloscopios*
- *Receptores de radiofrecuencia*
- *“Reloj” en sistemas digitales y ordenadores*
- *Etc.*

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Principio de funcionamiento: Realimentación negativa

Bases del oscilador sinusoidal

Realimentación negativa

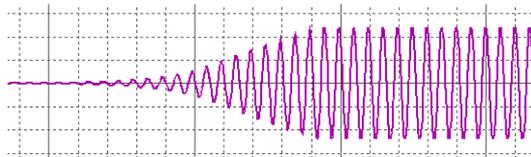
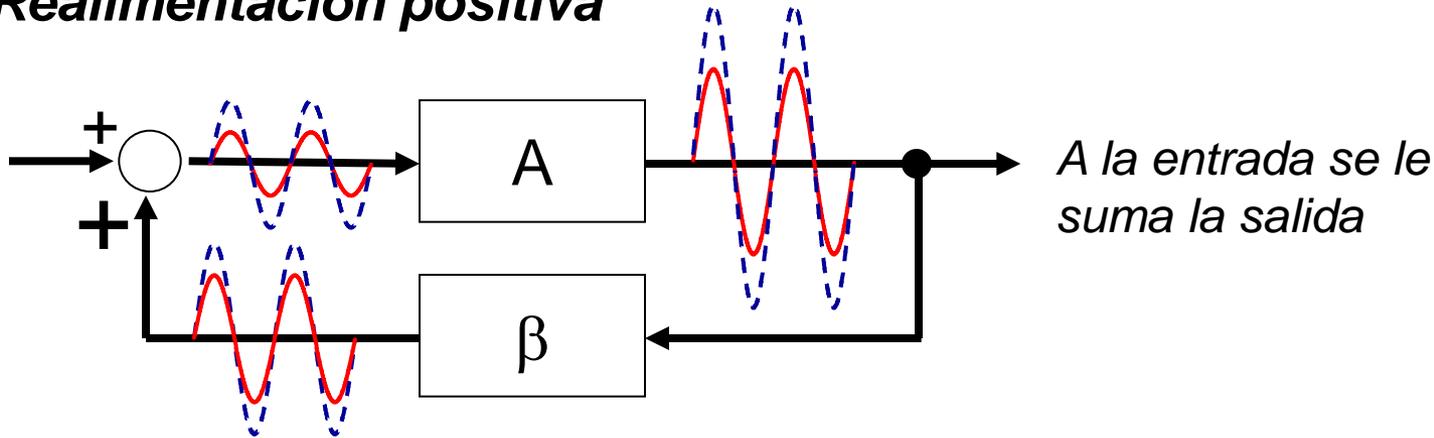


La perturbación tiende a desaparecer progresivamente

Principio de funcionamiento: Realimentación positiva

Bases del oscilador sinusoidal

Realimentación positiva



Con realimentación positiva si se cumple que $|A \cdot \beta| > 1$, la perturbación es amplificada progresivamente. Se produce un crecimiento exponencial de la perturbación.

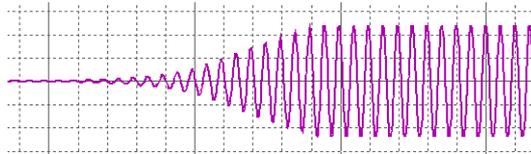
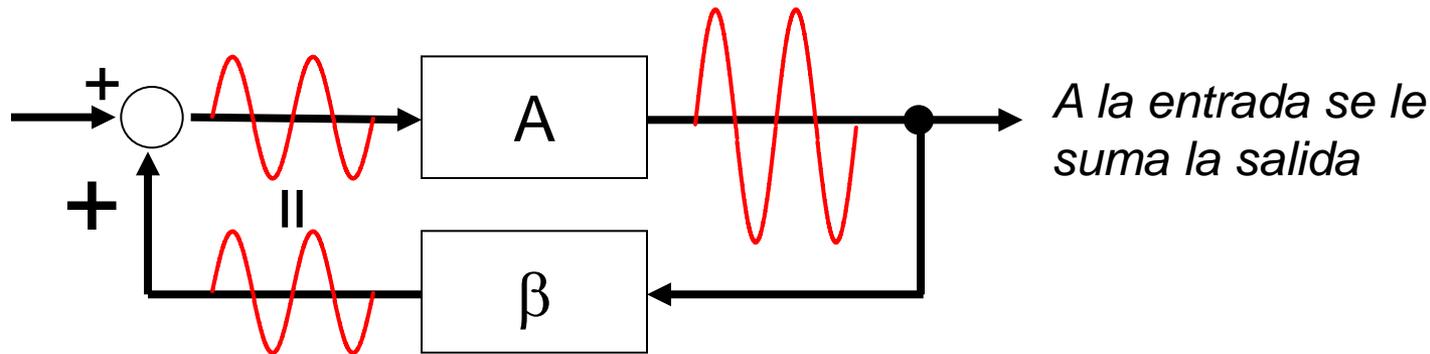
*Ganancia en lazo cerrado para **realimentación positiva** y $|A \cdot \beta| \leq 1$*

$$G = \frac{V_o}{V_G} = \frac{A}{1 - A \cdot \beta}$$

Principio de operación: condición de oscilación

Bases del oscilador sinusoidal

Condición de oscilación $|A \cdot \beta| = 1$



Con realimentación positiva si se cumple que $|A \cdot \beta| = 1$, la perturbación se mantiene.

Ganancia en lazo cerrado para *realimentación positiva* y $|A \cdot \beta| = 1$

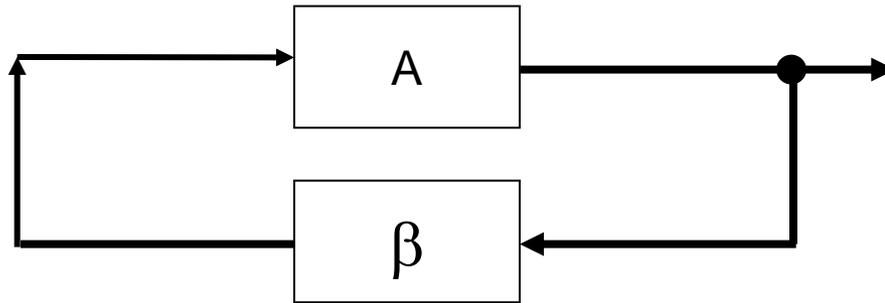
$$G = \frac{V_o}{V_G} = \frac{A}{1 - A \cdot \beta} \rightarrow \infty$$

La ganancia en lazo cerrado tiende a infinito, por lo tanto no se requiere una entrada para obtener una salida.

Condiciones de oscilación: Criterio de Barkhausen

Bases del oscilador sinusoidal

Condición de oscilación $A \cdot \beta (j\omega) = 1 \cdot e^{j0}$



Criterio de fase: $\angle A \cdot \beta (j\omega_o) = 0^\circ$

Desfase total en el lazo = $0^\circ = 2\pi$

Criterio de ganancia: $|A \cdot \beta (j\omega_o)| = 1$

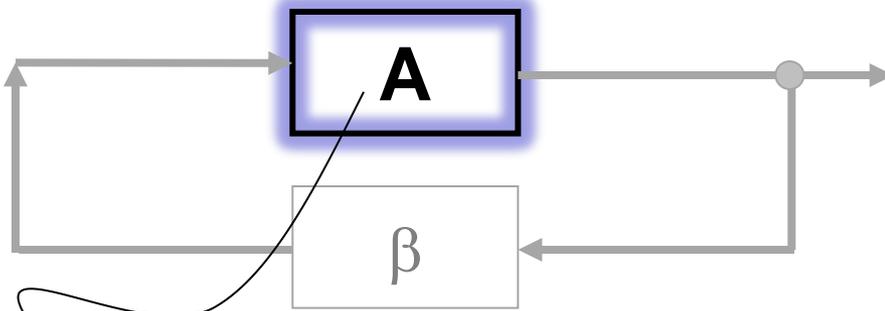
La atenuación de β debe ser compensada por la ganancia de A

A la frecuencia de oscilación, ω_o , se cumplen simultáneamente ambas condiciones

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Elementos de un oscilador: Amplificador

Función del amplificador



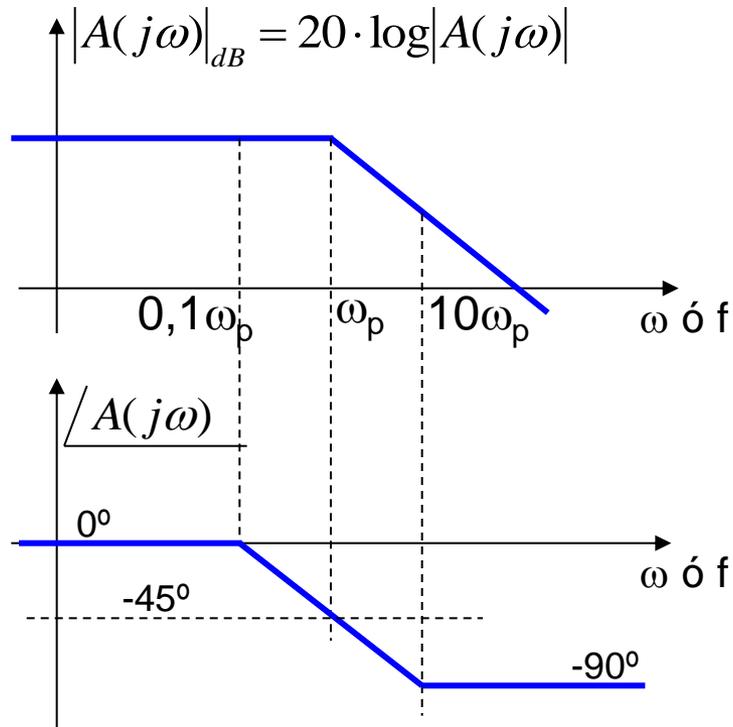
¿Puede servir para seleccionar la frecuencia de oscilación?

El amplificador tiene una respuesta en frecuencia $A(j\omega)$ normalmente dominada por un único polo (compensación por polo dominante)

Desde 0 Hz hasta $0.1\omega_p$, su fase es constante e igual a 0°

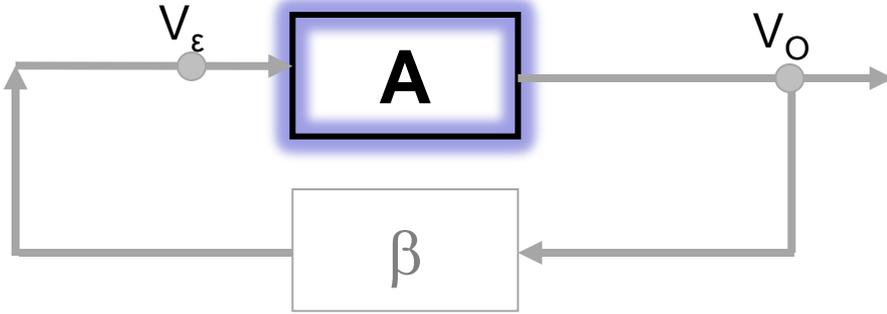
Por tanto hay infinitas frecuencias que cumplen: $\angle A(j\omega) = 0^\circ$

En conclusión, el amplificador A no sirve para seleccionar la frecuencia de oscilación



Elementos de un oscilador: Amplificador

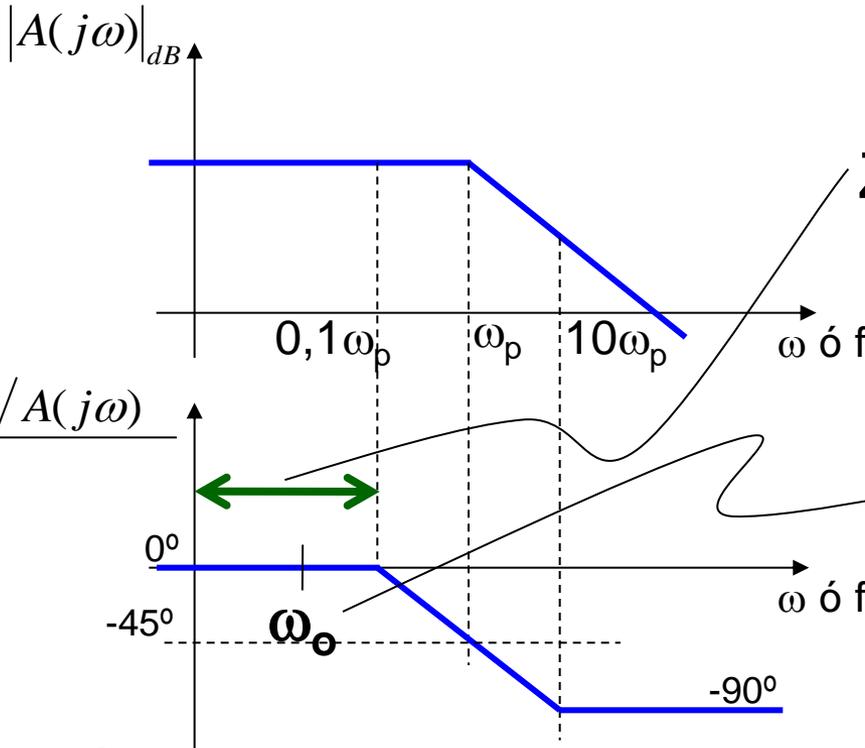
Función del amplificador



Dado que el amplificador no permitirá seleccionar la frecuencia de oscilación, se buscará que a la frecuencia de oscilación se comporte como una ganancia constante, sin ningún efecto sobre la fase

Esto supone una limitación:

La frecuencia de oscilación ha de ser menor que $0.1\omega_p$

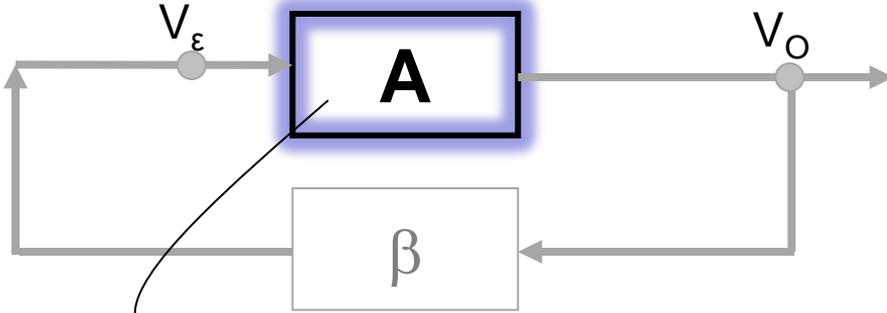


Zona válida $\angle A(j\omega) = 0^\circ$

$\omega_o < 0.1\omega_p$

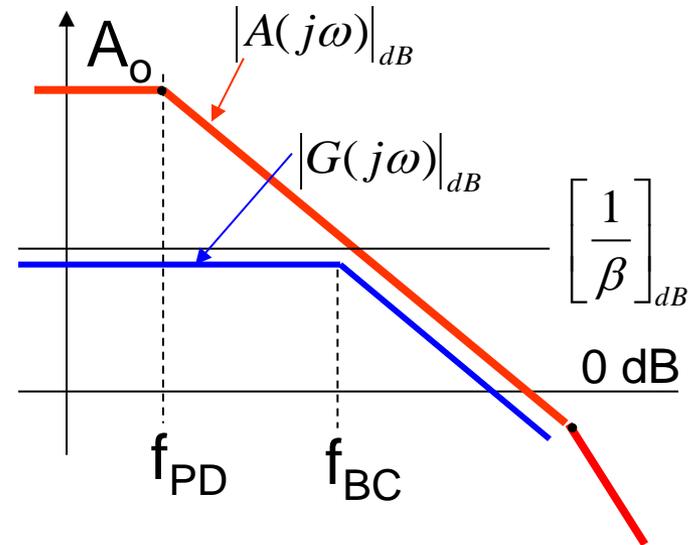
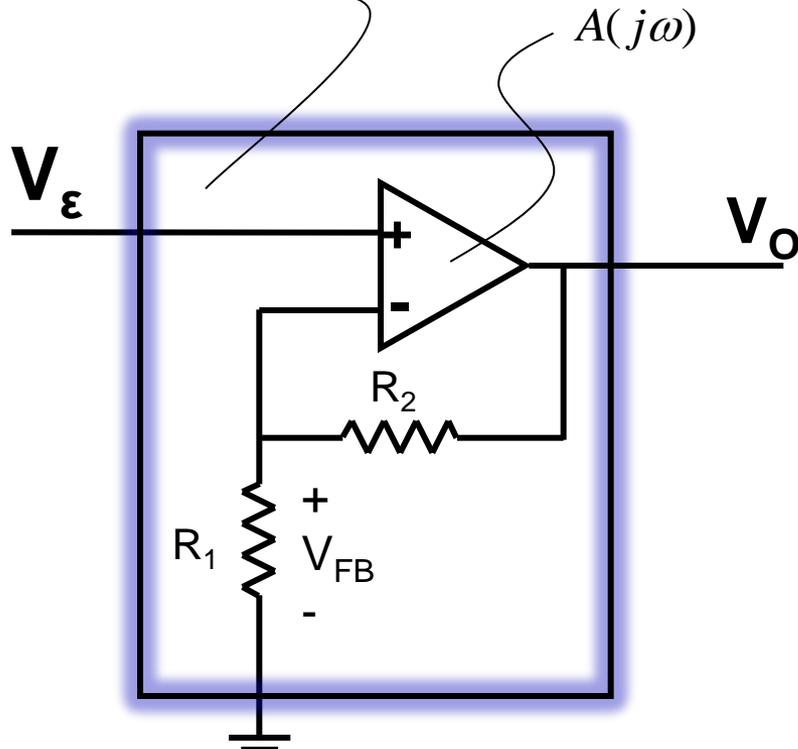
Elementos de un oscilador: Amplificador

Función del amplificador

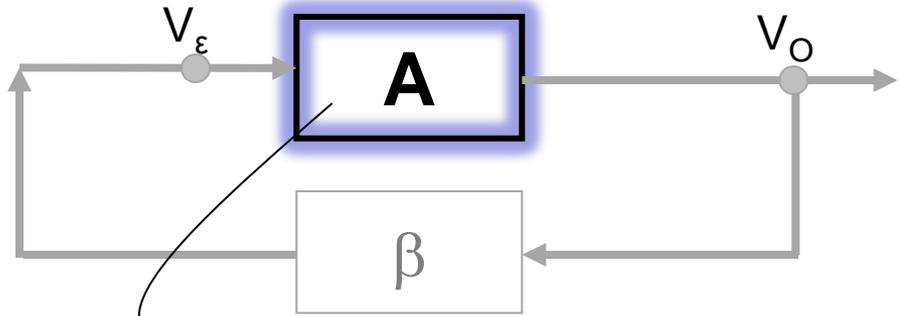


Normalmente el amplificador operará en bucle cerrado con realimentación negativa
Sería mejor hablar de $G(j\omega)$ que de $A(j\omega)$

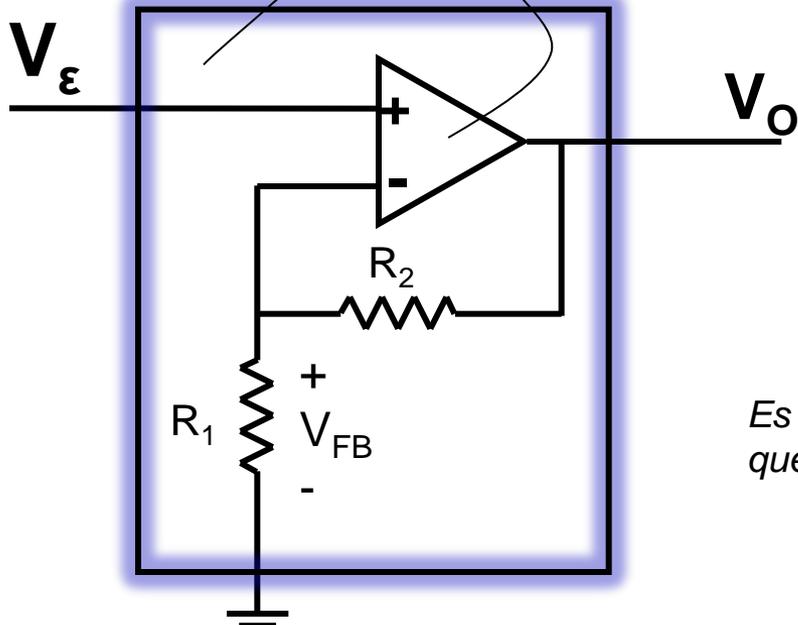
© Antonio Lázaro Blanco 2010-2013



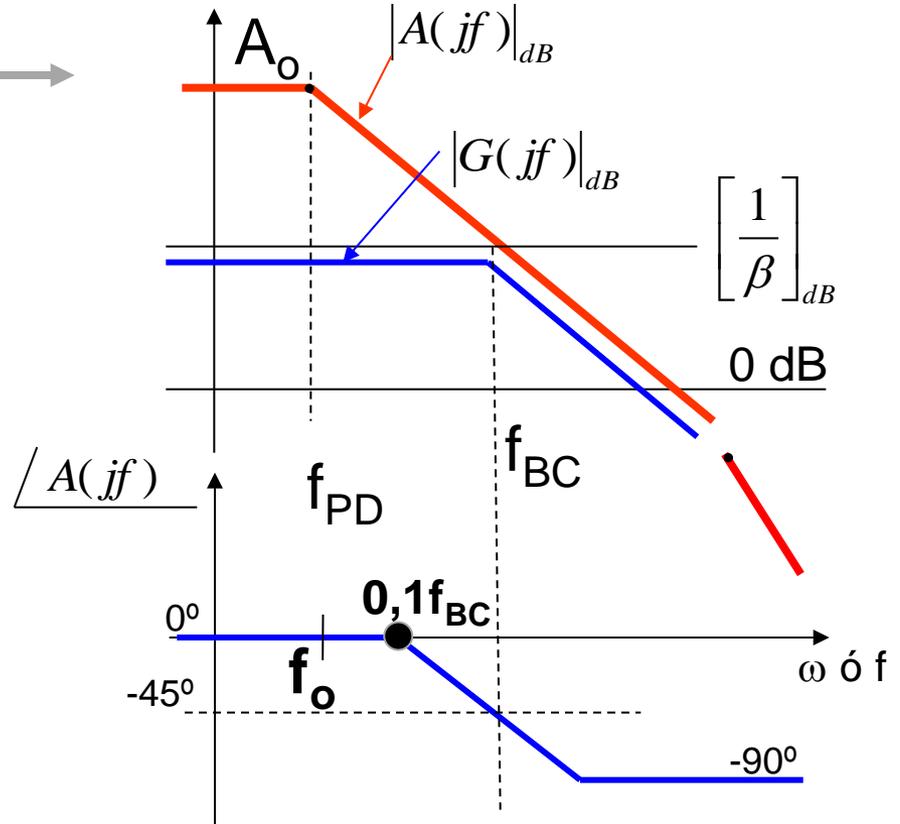
Elementos de un oscilador: Amplificador



$A(jf)$



Función del amplificador

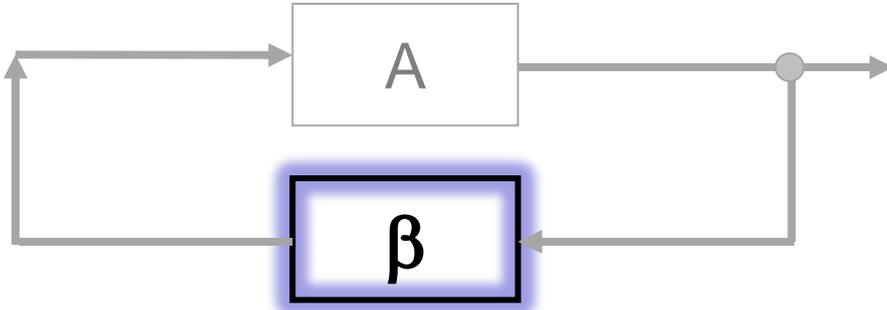


Es el **polo** resultante en **BUCLE CERRADO**, f_{BC} , el que limita la frecuencia de oscilación:

$$f_o < 0.1f_{BC}$$

Elementos de un oscilador: Red Beta

Función de la red de realimentación β

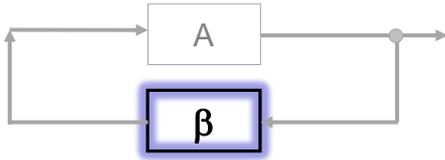


Se buscará una red de realimentación cuya respuesta en frecuencia, $\beta(j\omega)$, permita seleccionar la frecuencia de oscilación al cumplirse :

$$\angle \beta(j\omega_o) = 0^\circ \quad \text{Para amplificadores **No inversores**}$$

$$\angle \beta(j\omega_o) = -180^\circ \quad \text{Para amplificadores **inversores**}$$

Elementos de un oscilador: Red Beta

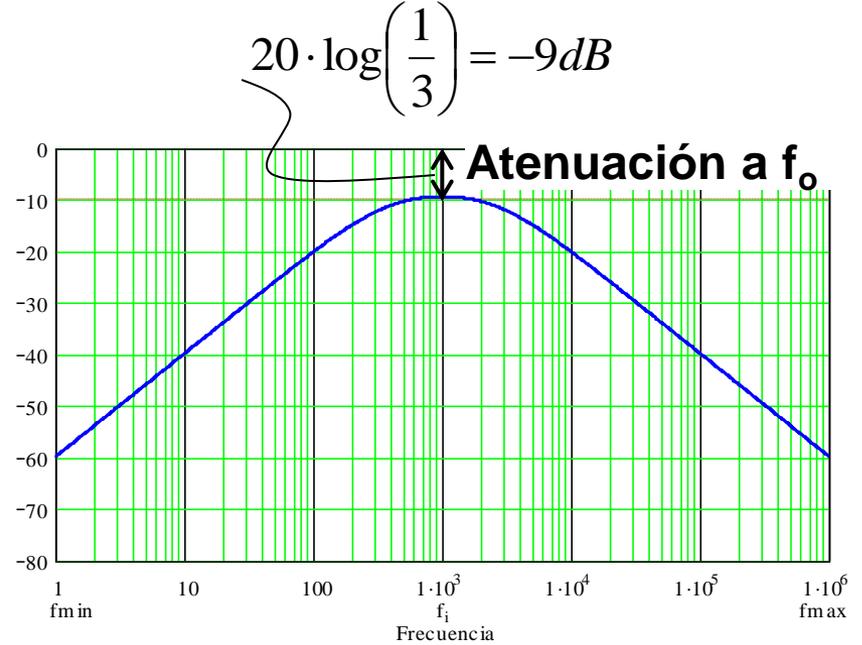


Red $\beta(jf)$ del oscilador en Puente de Wien

$|\beta(jf)|$

Módulo $M\beta(f_i)$

-60



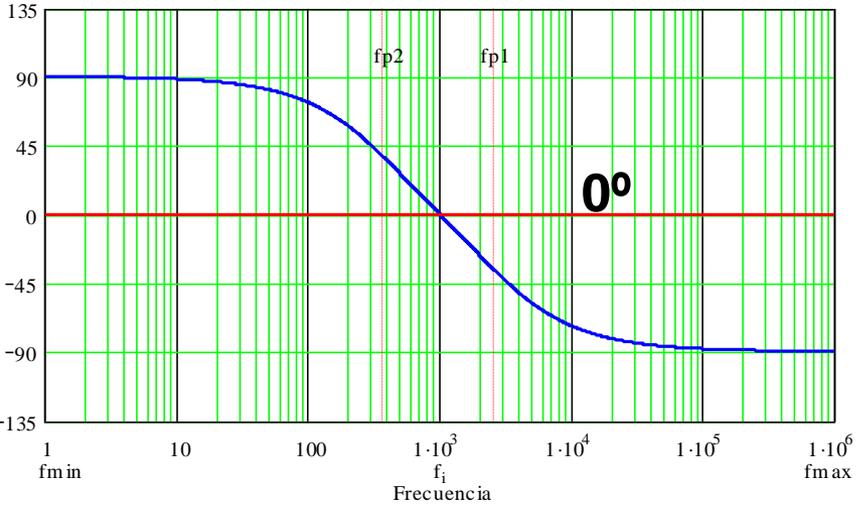
$\angle \beta(jf)$

Fase $F\beta(f_i)$

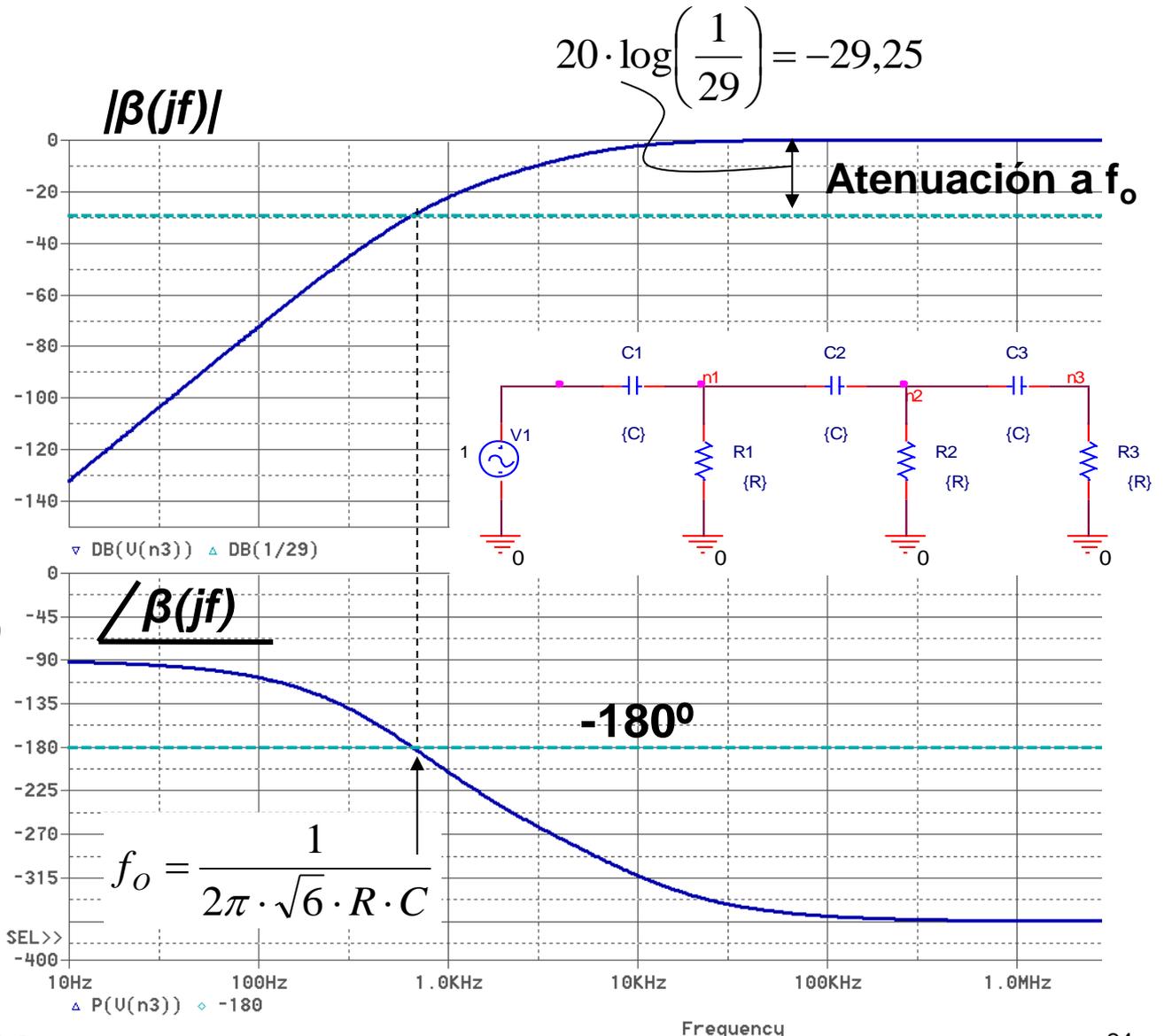
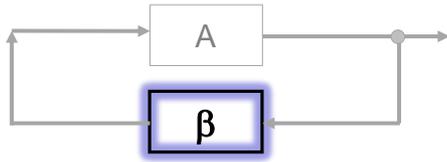
0

-135

135

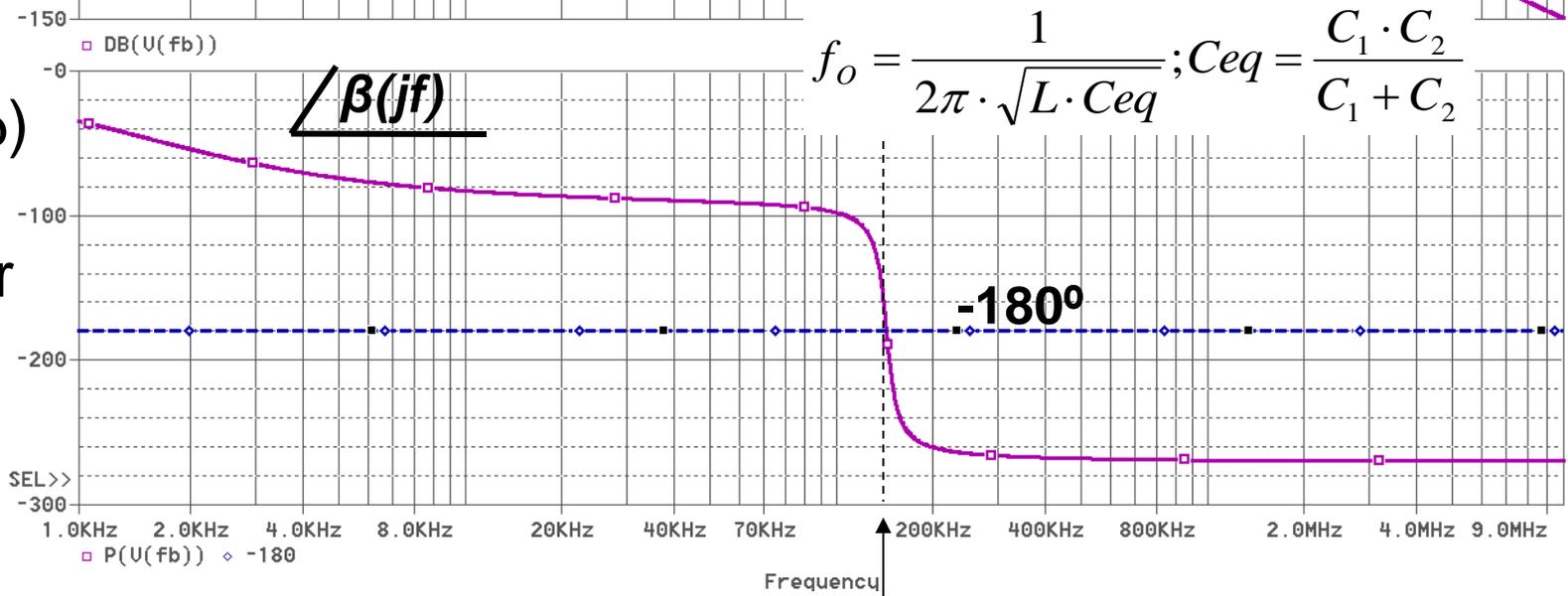
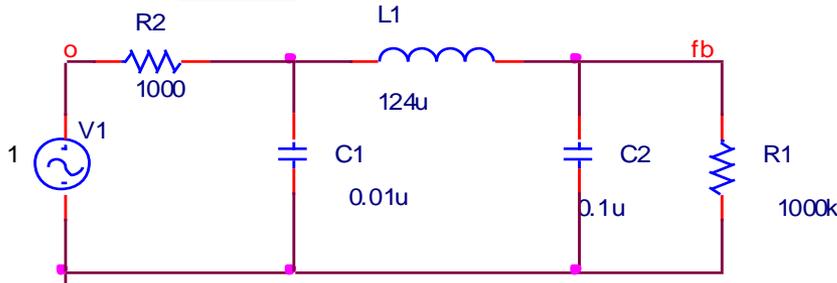
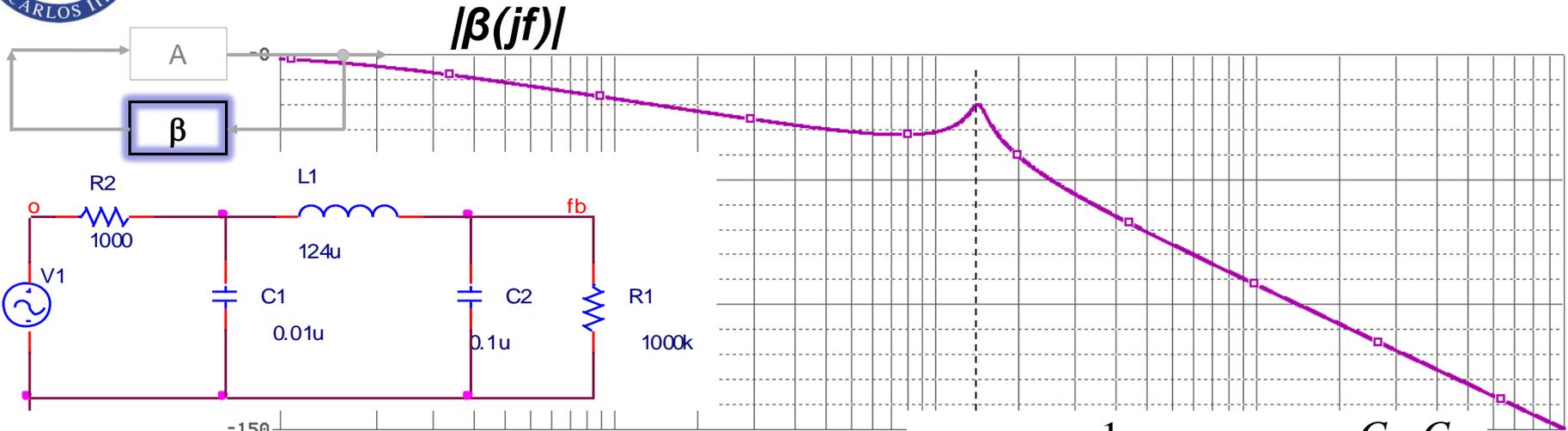


Elementos de un oscilador: Red Beta



Red $\beta(j\omega)$ del oscilador por desplazamiento de fase

Elementos de un oscilador: Red Beta

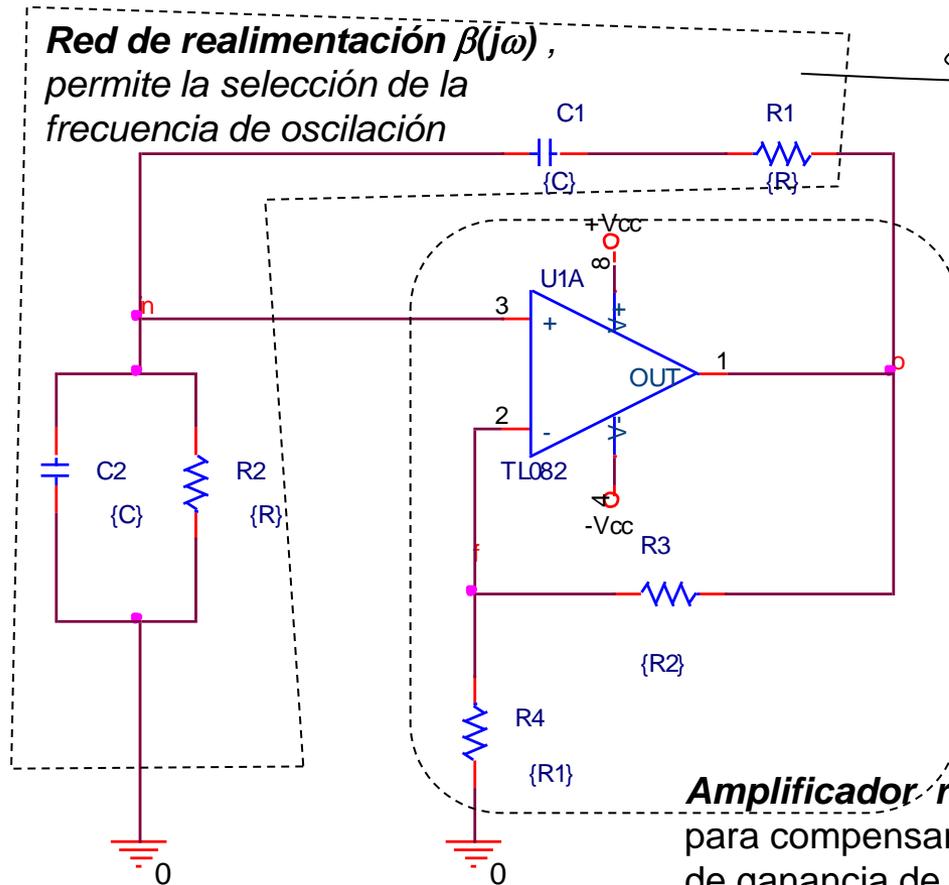


$$f_o = \frac{1}{2\pi \cdot \sqrt{L \cdot C_{eq}}}; C_{eq} = \frac{C_1 \cdot C_2}{C_1 + C_2}$$

Red $\beta(j\omega)$
del
oscilador
Colpitts

© Antonio Lázaro Blanco 2014

Resumen Componentes básicos del oscilador



Red de realimentación $\beta(j\omega)$,
 permite la selección de la
 frecuencia de oscilación

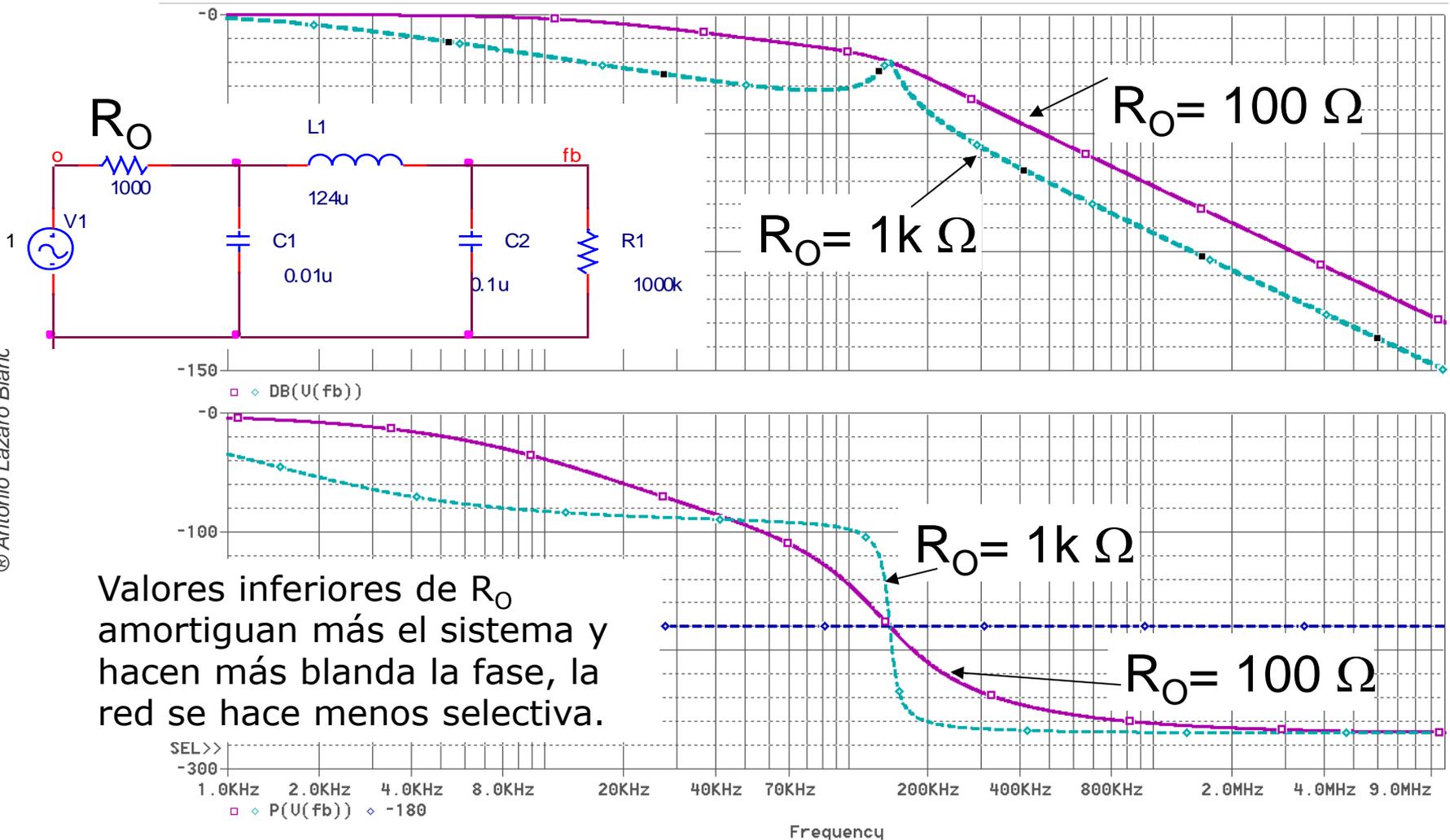
Presenta una **atenuación** o
pérdida de ganancia a la
 frecuencia de oscilación

Amplificador realimentado,
 para compensar las pérdidas
 de ganancia de la red beta

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Red $\beta(j\omega)$ del oscilador Colpitts

Efecto R_O





Estabilidad de frecuencia

La frecuencia de un oscilador también se puede desviar. En algunas aplicaciones puede ser tolerable del 1 al 2% de desviación. No obstante, en otras, la frecuencia debe ser constante durante todo el tiempo. La frecuencia de oscilación depende no solo de elementos del circuito sintonizado (Red β), sino también de los parámetros del dispositivo activo (Amplificador). Por ejemplo, los parámetros del dispositivo activo varían con el voltaje de polarización, temperatura y edad.

Otra causa de desviación de la frecuencia son las variaciones de la tensión de alimentación. Por tanto, para que haya buena estabilidad de frecuencia se deben minimizar los efectos de todos estos parámetros.

Si se establece que todos estos elementos son la causa de la mayor parte de la inestabilidad de frecuencia en el oscilador, es decir, si el ángulo de fase $\theta(\omega)$ cambia rápidamente con la variación de los valores de estos parámetros, entonces la atención se debe concentrar en estos parámetros.

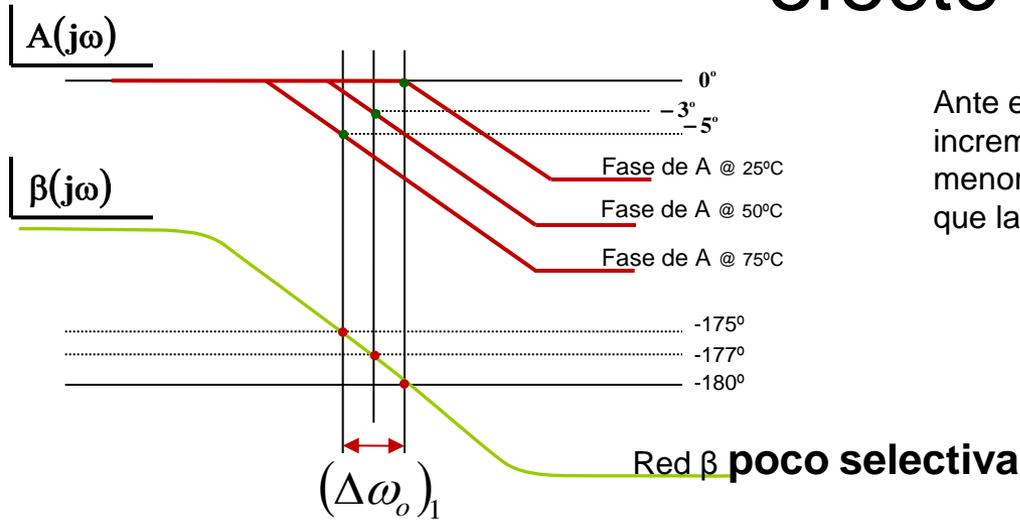


Estabilidad de frecuencia

En este caso $d\theta(\omega)/d\omega$, sirve como medida de la independencia respecto a la frecuencia de todos los otros elementos del circuito. La frecuencia de estabilidad mejora cuando $d\theta(\omega)/d\omega$ aumenta. Cuando $d\theta(\omega)/d\omega \rightarrow \infty$, la frecuencia de oscilación dependerá exclusivamente de este grupo de elementos.

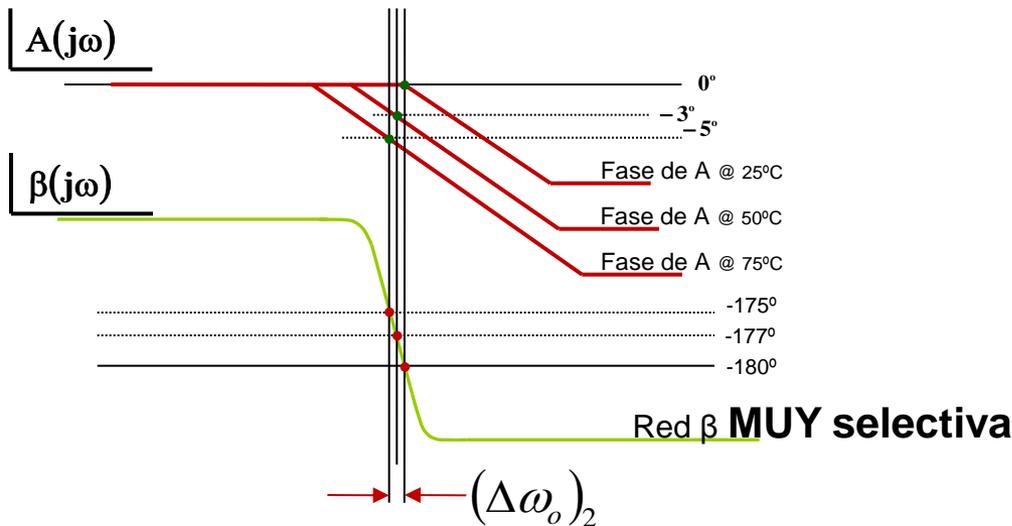
Puede demostrarse que $d\theta(\omega)/d\omega$ en $\omega = \omega_0$ es, en general, proporcional al factor de calidad del circuito, Q . Por tanto, un oscilador de sintonizado con alto factor de calidad Q tendrá una excelente estabilidad de frecuencia. Es por esta causa por la que los osciladores de cristal tienen una excelente estabilización en frecuencia.

Estabilidad en frecuencia: ejemplo del efecto de la temperatura



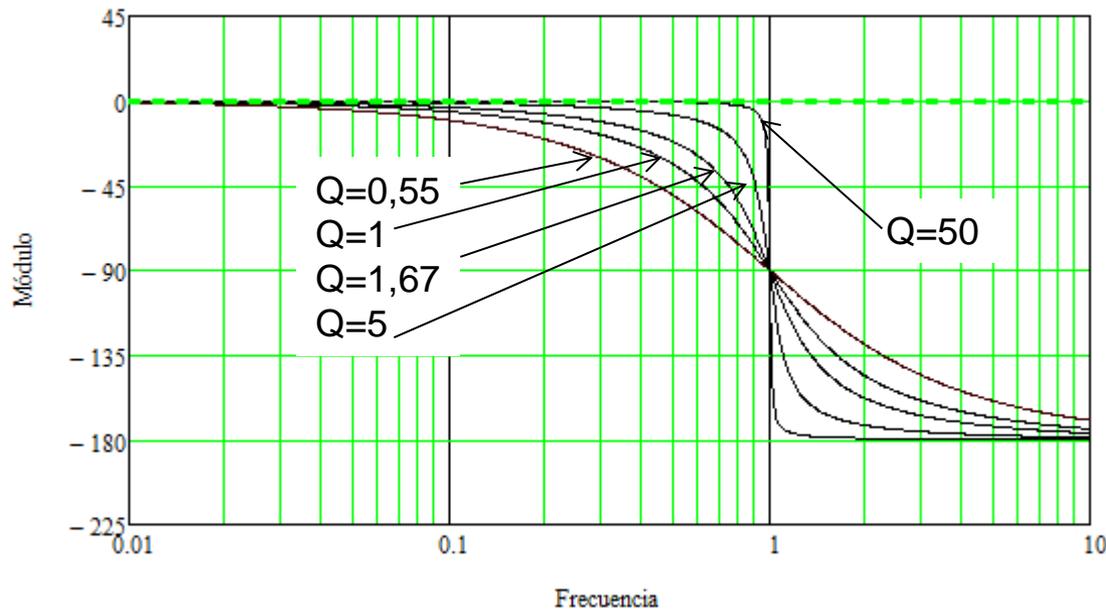
Ante el mismo incremento de temperatura, el incremento de frecuencia de oscilación, $\Delta\omega_o$ es menor en el caso de la red β muy selectiva ya que la pendiente de su fase es mucho más alta

	β poco selectiva	β muy selectiva
ΔT^a	50°C	50°C
$\frac{\Delta\omega_o}{\omega_o}$	10%	1%
$\frac{d\angle\beta(\omega)}{d\omega}$	45°/dec	110°/dec



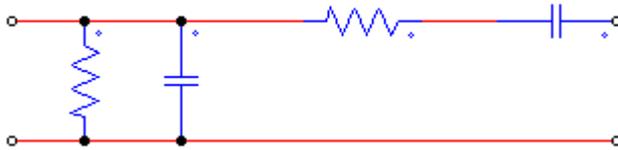


Estabilidad en frecuencia: relación Q y $d\text{Fase}(\beta(j\omega))/d\omega$

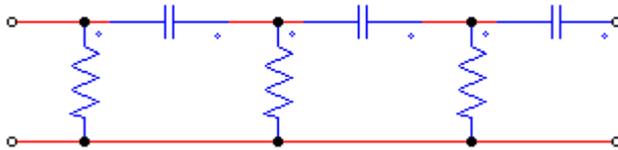




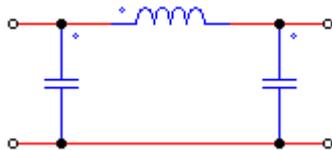
Estabilidad en frecuencia: en función del tipos de red $\beta(j\omega)$



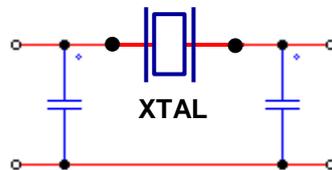
$$Q = 1/3$$



$$Q \leq 1/2$$



$$5 \leq Q \leq 500$$

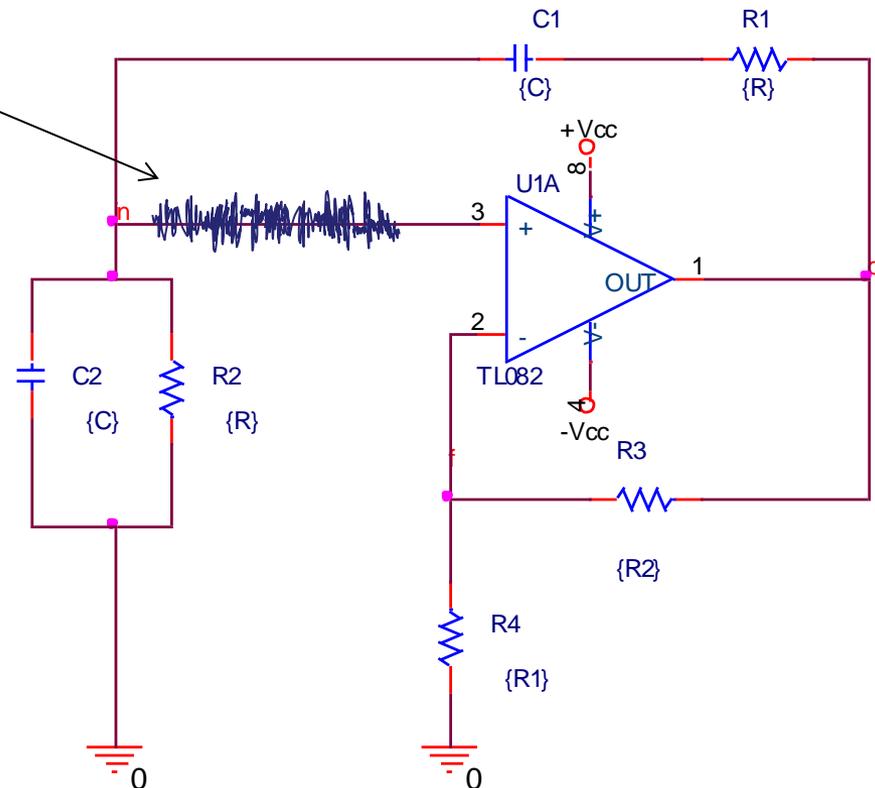


$$Q \geq 25000$$

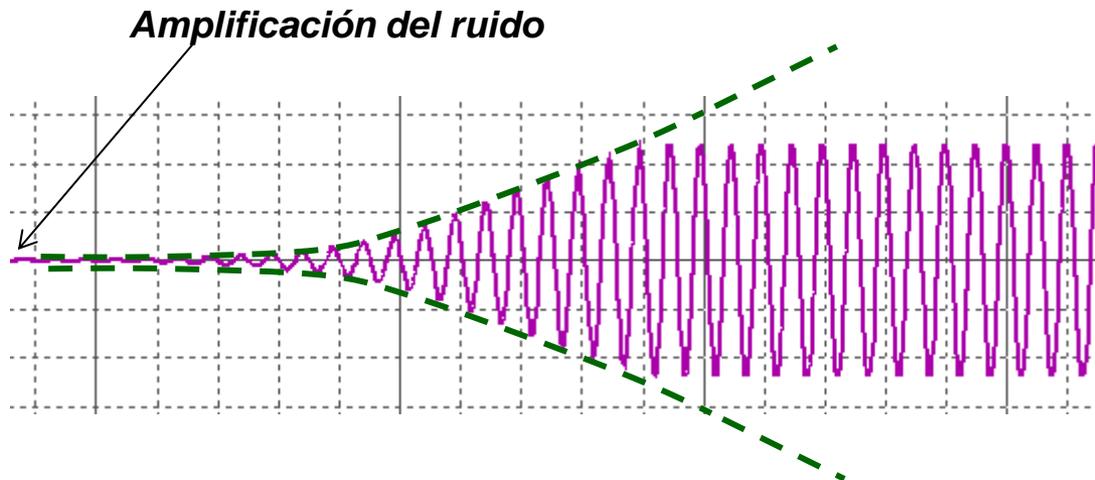
- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Condición de inicio de la oscilación

Los **osciladores sinusoidales** basados en realimentación, **inician la oscilación por la amplificación del ruido** (electromagnético, térmico, error de cuantificación en una simulación, etc.).



Condición de arranque:
realimentación positiva con: $|A \cdot \beta| > 1$



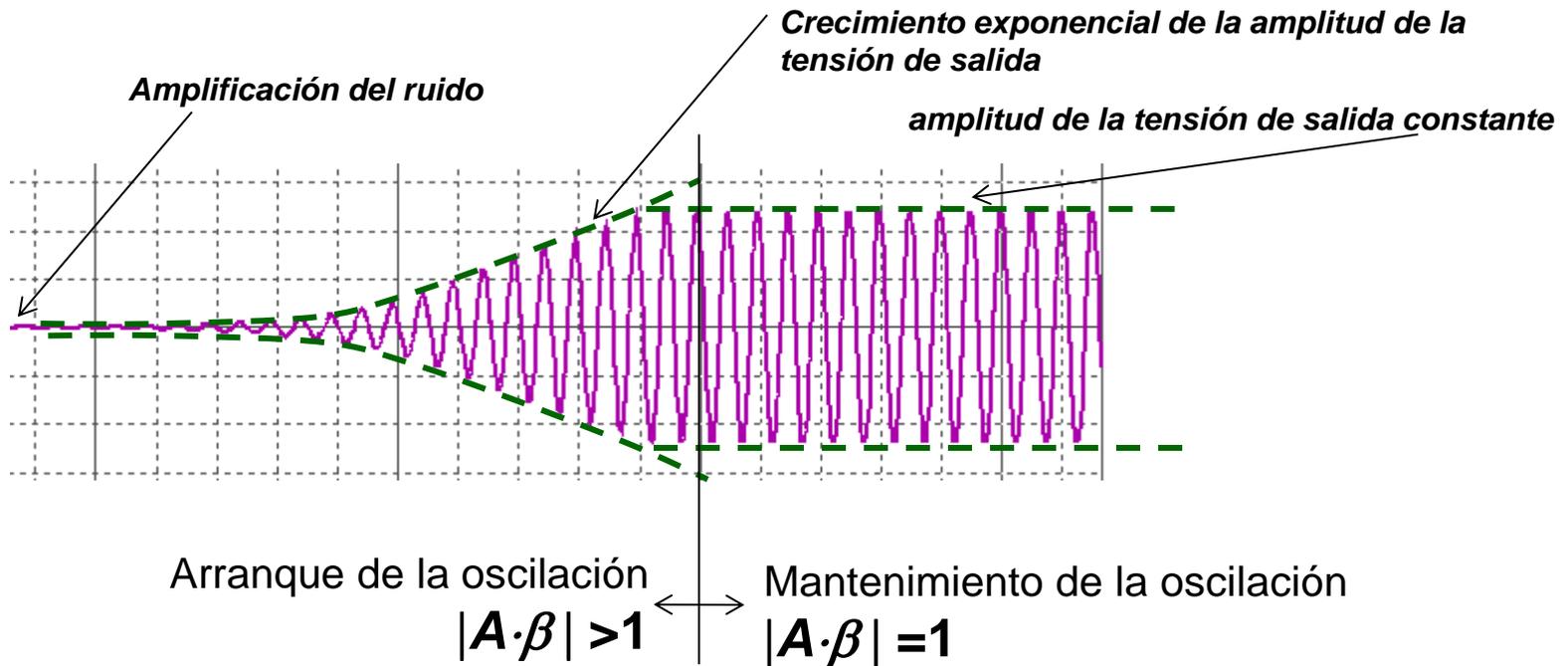
El sistema diverge, ya que la realimentación positiva con : $|A \cdot \beta| > 1$ es inestable

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo
- Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo
- Cristales y osciladores de cuarzo
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Inicio de la oscilación y mantenimiento de la oscilación

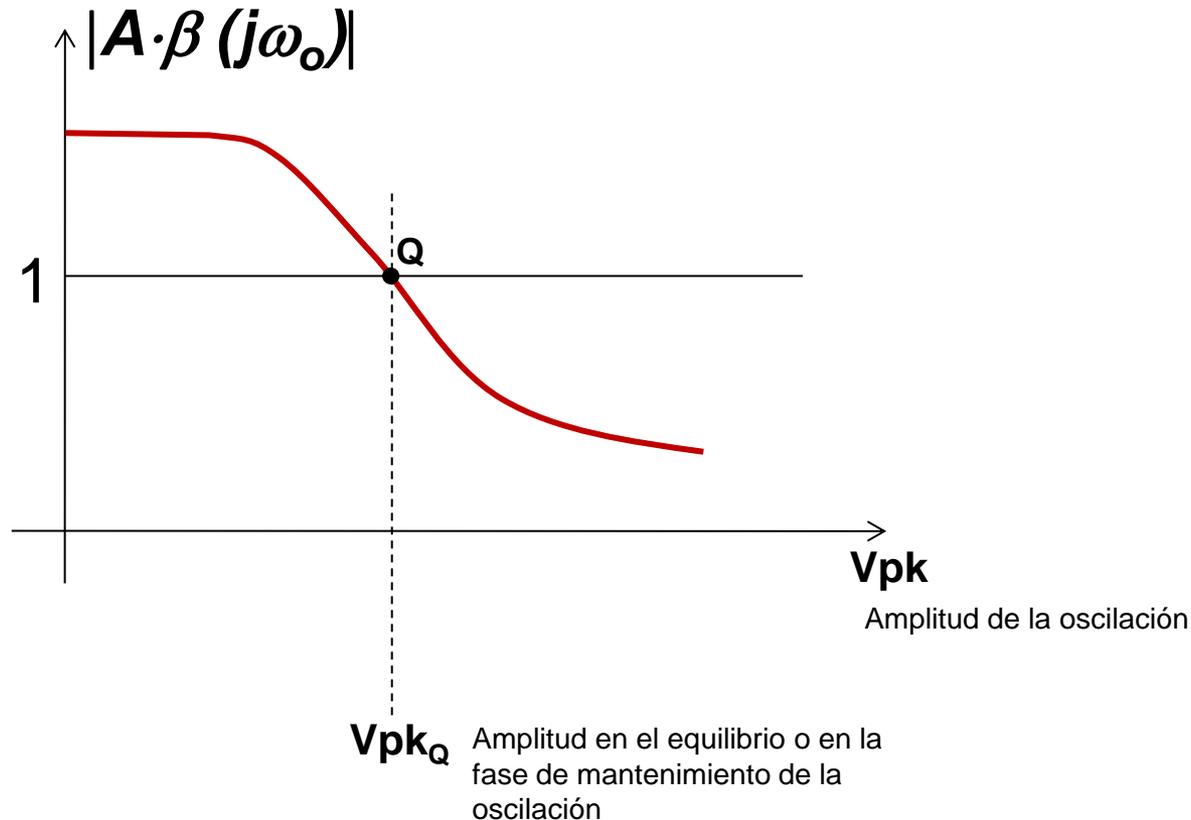
En el inicio, es necesario que el sistema sea inestable ($|A \cdot \beta| > 1$), para que partiendo de ruido (unos pocos μV) se alcance la amplitud nominal de la oscilación.

Después se necesita que el fenómeno divergente con el que se inicia la oscilación se “frene”, para dar paso a una oscilación sostenida con una amplitud constante (mantenimiento de la oscilación)

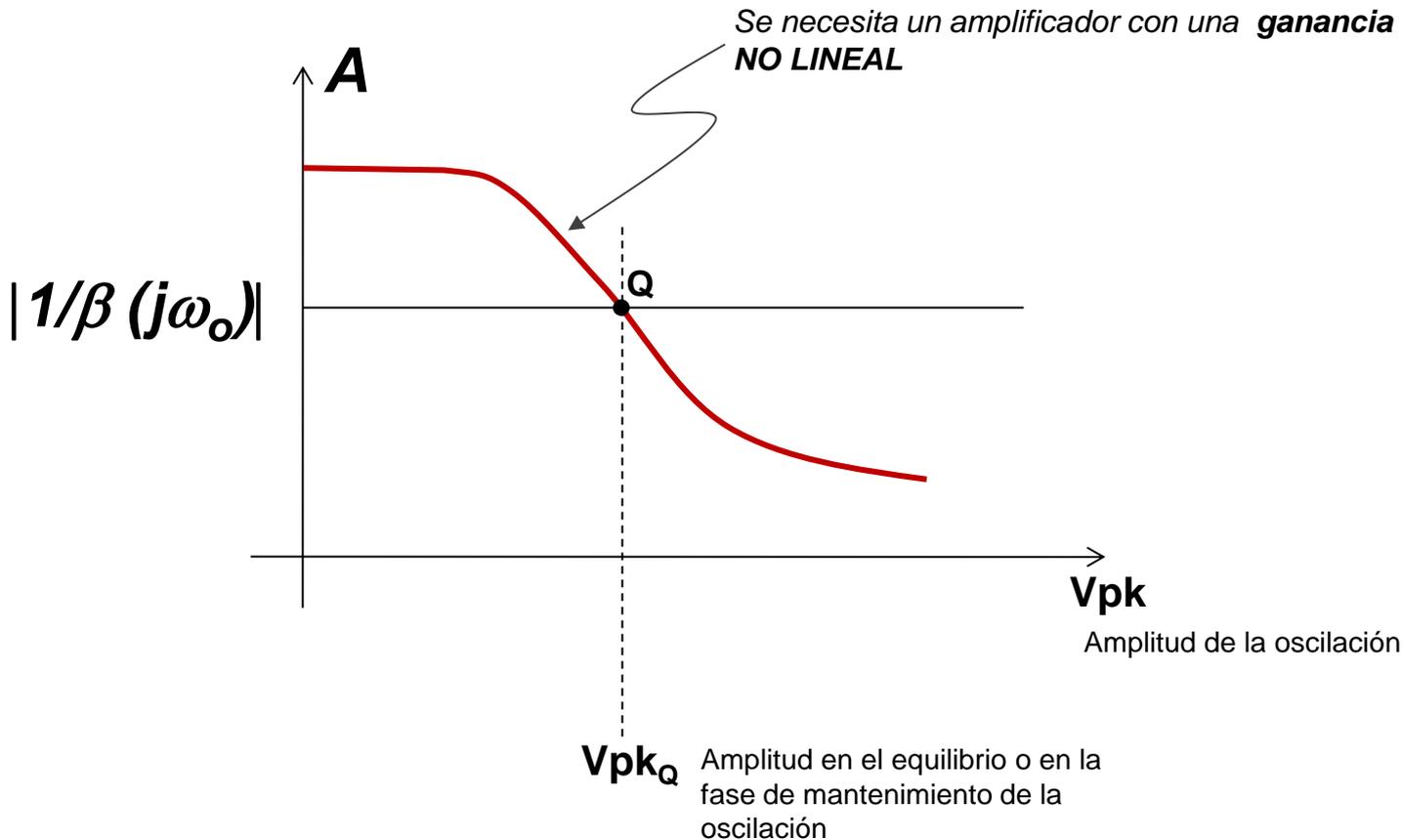


Inicio de la oscilación y mantenimiento de la oscilación

Para pasar de la fase de arranque ($|A \cdot \beta| > 1$) a la de mantenimiento de la oscilación ($|A \cdot \beta| = 1$), es necesario que la ganancia del amplificador se reduzca según vaya aumentando la amplitud de la tensión de salida del oscilador.



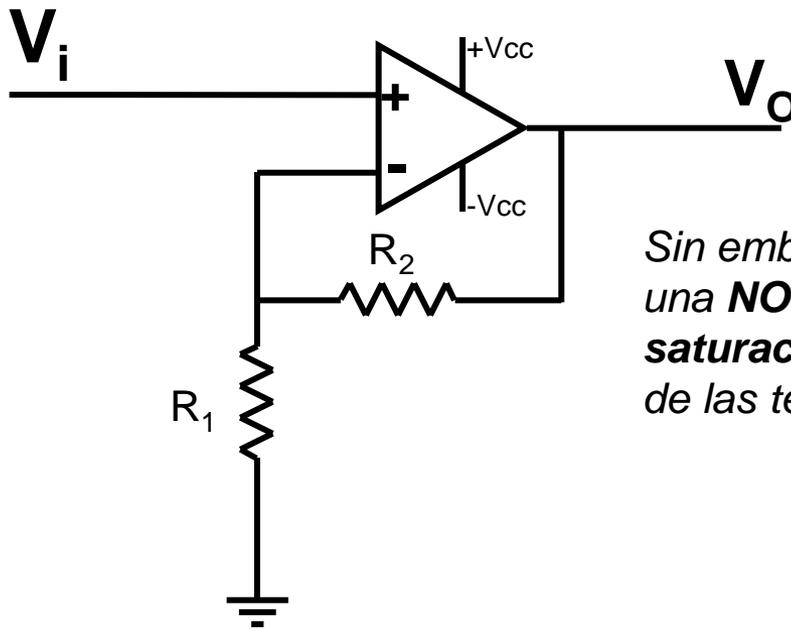
Cumplir la condición $|A \cdot \beta(j\omega_o)| > 1$ y $|A \cdot \beta(j\omega_o)| = 1$ para mantener la oscilación se va a lograr modificando la ganancia del amplificador **A**. Que tendrá que ser mayor o igual que el valor frontera que impone la atenuación de la red β : $|1/\beta(j\omega_o)|$



Ganancia no lineal del A. operacional

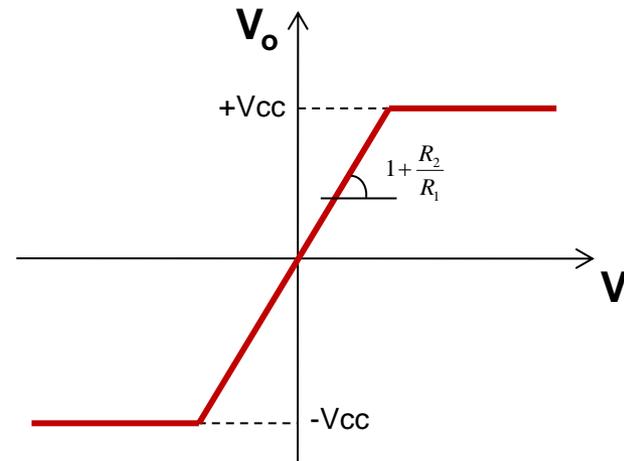
¿Es lineal la ganancia de este amplificador?

En principio se ha considerado que sí y que viene dada por la relación:

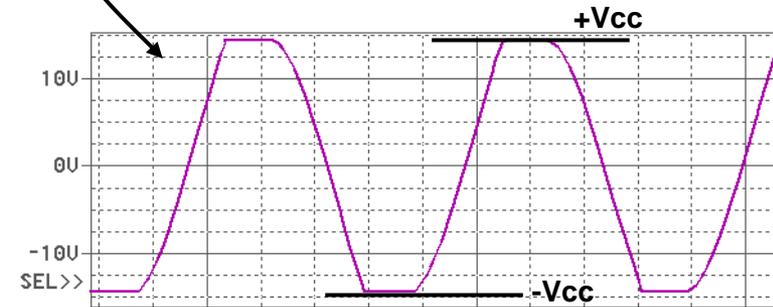
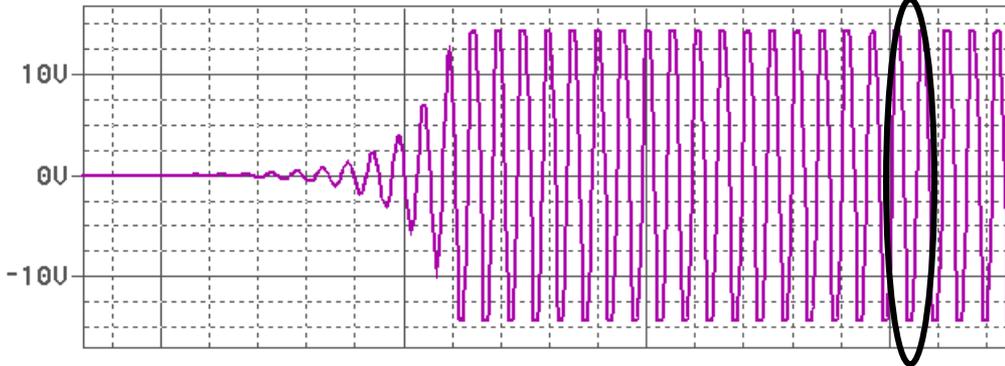
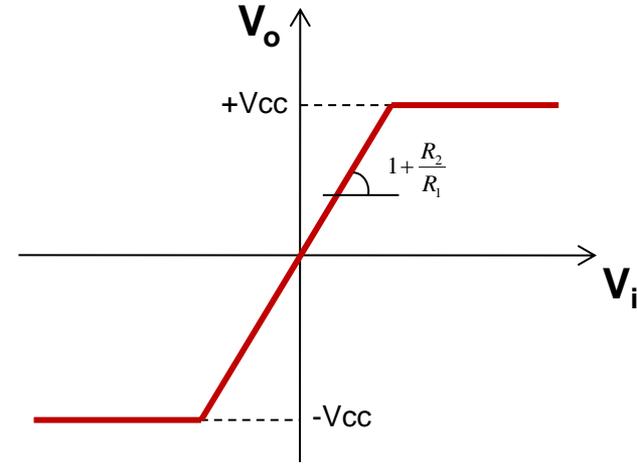
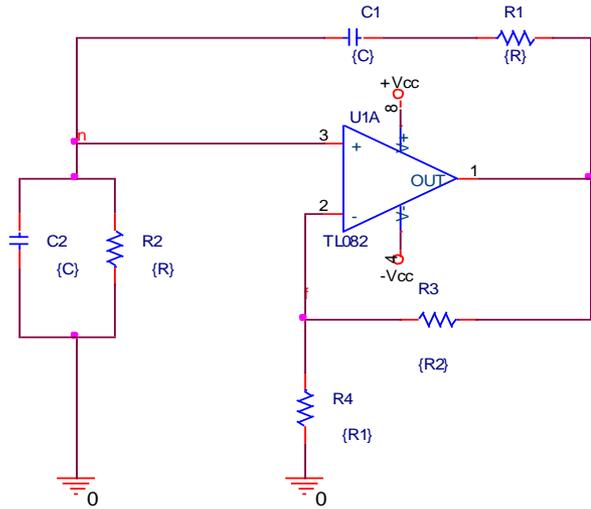


$$G = \frac{V_o}{V_i} = 1 + \frac{R_2}{R_1}$$

Sin embargo cualquier amplificador tiene una **NO-LINEALIDAD** inherente, que es la **saturación** de su tensión de salida al valor de las tensiones de alimentación, $\pm V_{cc}$



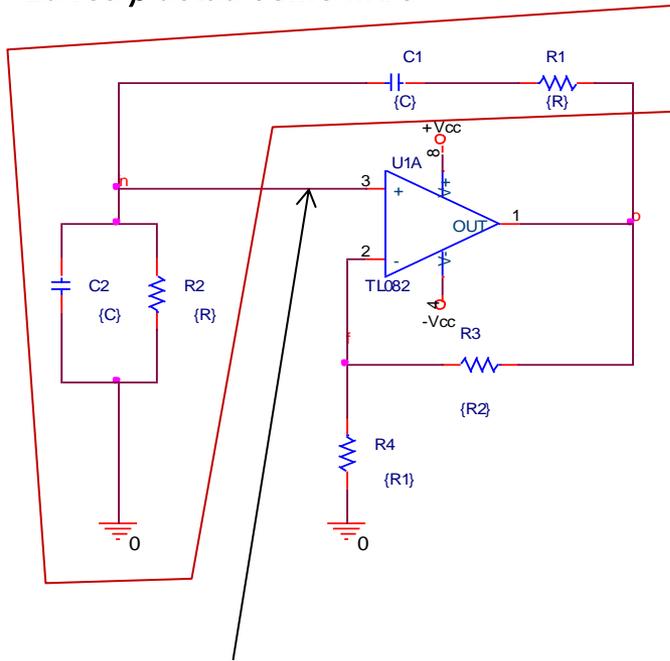
Ganancia no lineal del A. operacional



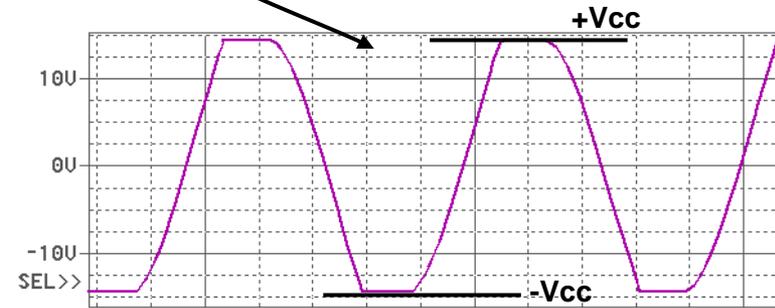
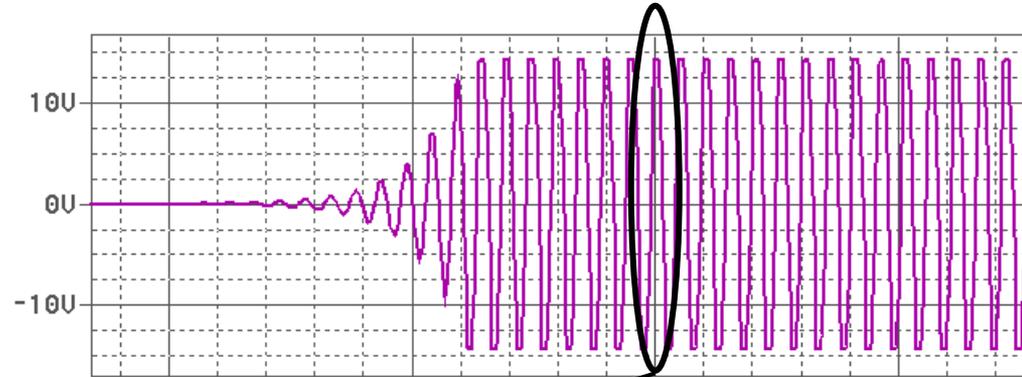
*La saturación del operacional **CONSIGUE** estabilizar la amplitud de la tensión de salida del oscilador. Sin embargo, la NO-LINEALIDAD de tipo SATURACIÓN, provoca que la tensión de salida se distorsione sensiblemente.*

Ganancia no lineal del A. operacional

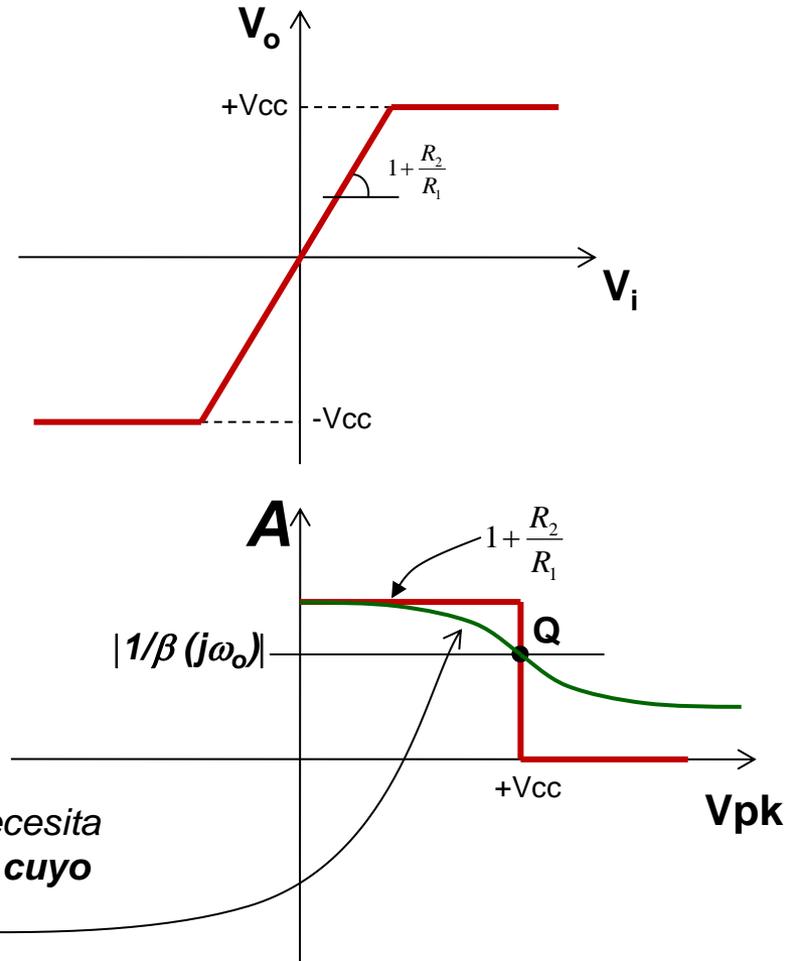
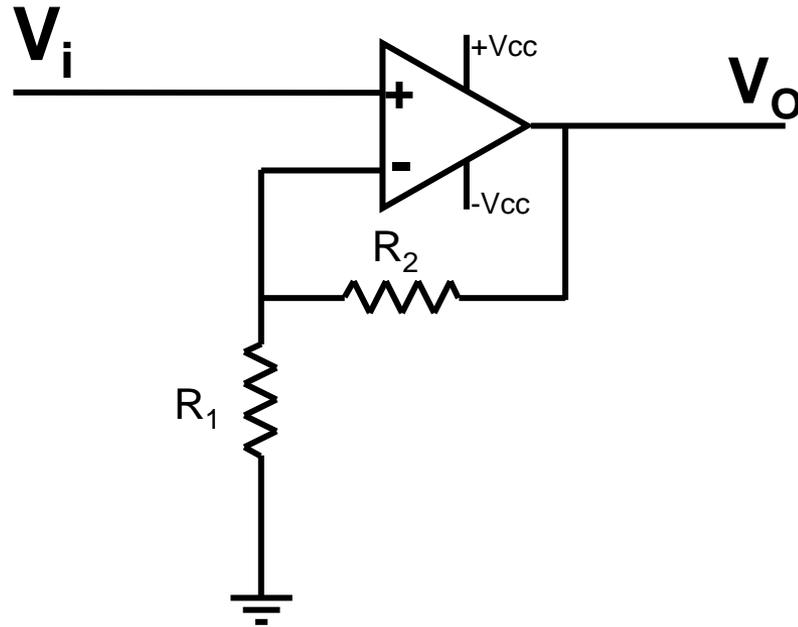
La red β actúa como filtro



La onda de salida no es totalmente cuadrada, ya que la red β filtraría esa onda cuadrada imponiendo una tensión algo más senoidal en la entrada del amplificador

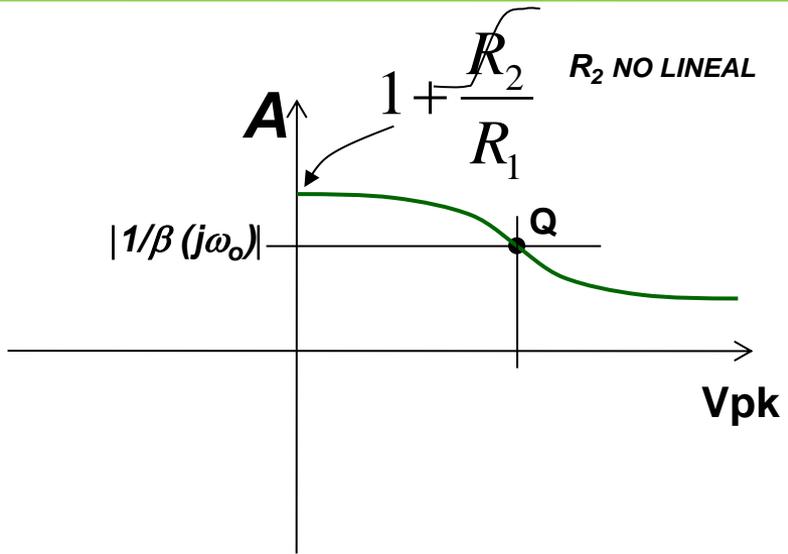
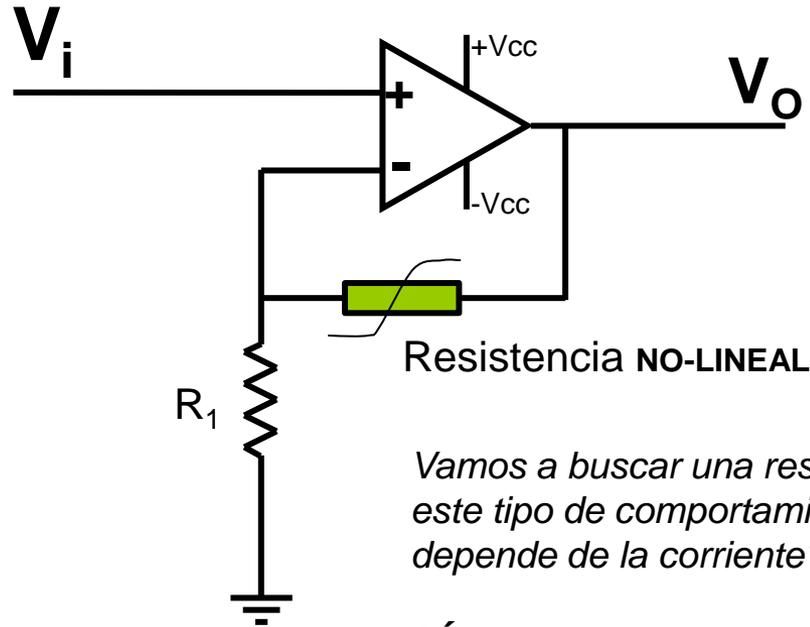


Ganancia no lineal del A. operacional



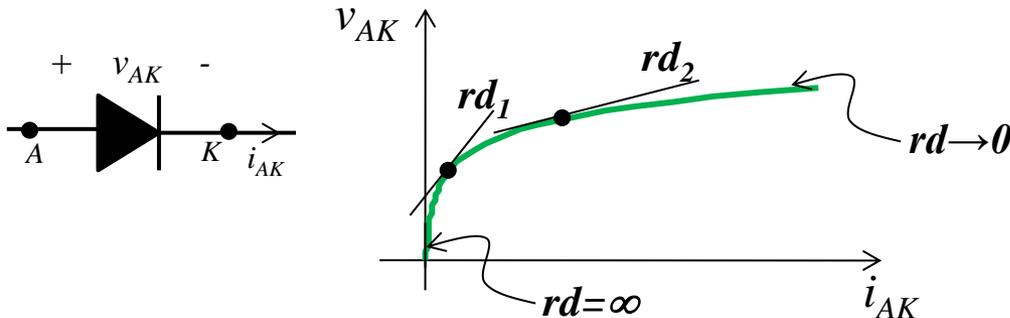
Para no provocar distorsión en la tensión de salida, se necesita una ganancia no lineal que **no varíe tan bruscamente** y cuyo **valor final no sea cero**.

Limitador de amplitud con diodos



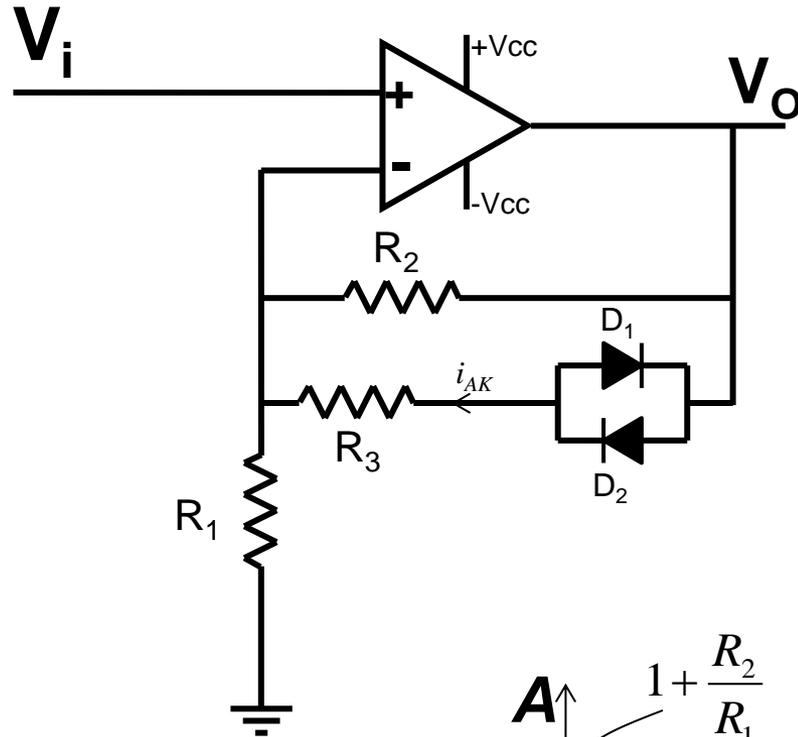
Vamos a buscar una resistencia no lineal. ¿Los diodos presentan este tipo de comportamiento por el cual su resistencia equivalente depende de la corriente?

SÍ vamos a verlo:



La resistencia dinámica del diodo, rd , varía entre 0 e ∞ . 0 para valores altos de i_{ak} e ∞ para $i_{ak} = 0$. Entre esos dos extremos toma todos los valores posibles pero su valor es decreciente, es decir a mayor corriente menor resistencia.

Limitador de amplitud con diodos

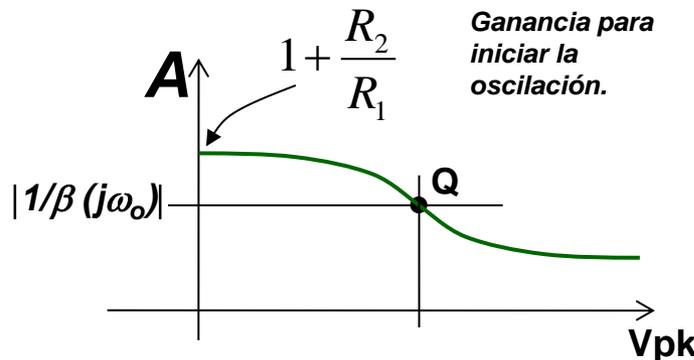


- D_1 trabaja durante el semiciclo negativo.
- D_2 trabaja durante el semiciclo positivo.
- Mientras que V_o no supere la tensión umbral de los diodos ($\approx 0,7V$) la corriente de estos es cero y su resistencia dinámica infinita. Por tanto para $V_o < 0,7V$ la ganancia del operacional será:

$$A = 1 + \frac{R_2}{R_1} > \frac{1}{|\beta(j\omega_o)|}$$

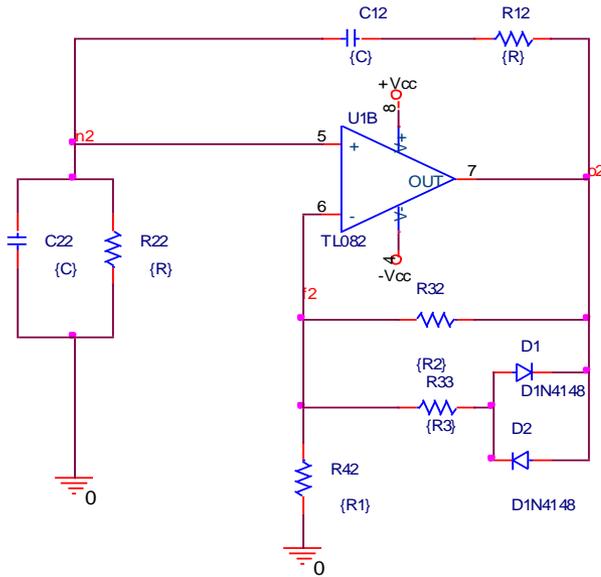
- Una vez que $V_o > 0,7V$ la r_d ya es menor que ∞ y por tanto la ganancia vendrá dada por:

$$A = 1 + \frac{R_2 \parallel (R_3 + r_d)}{R_1} < 1 + \frac{R_2}{R_1}$$

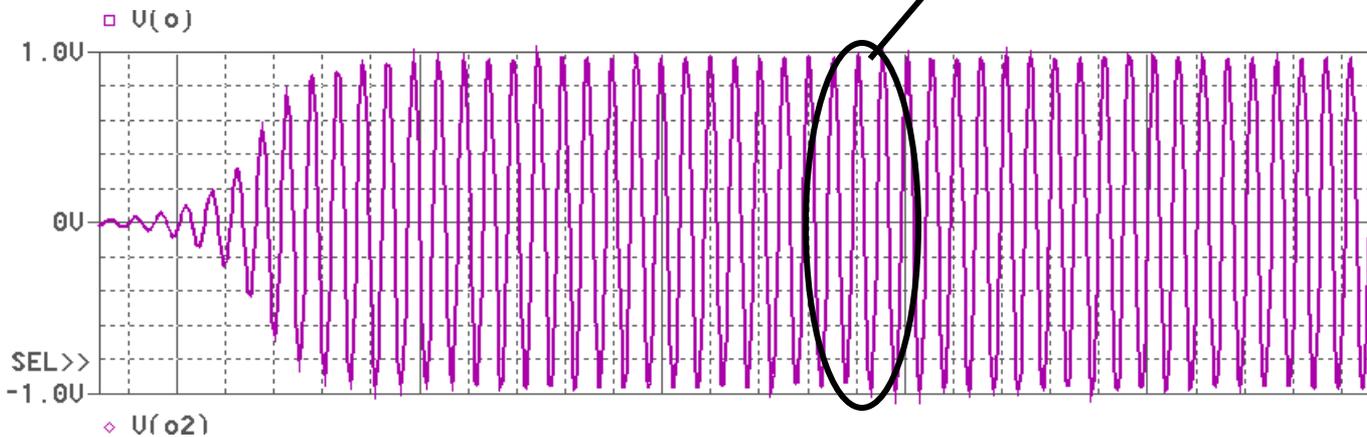
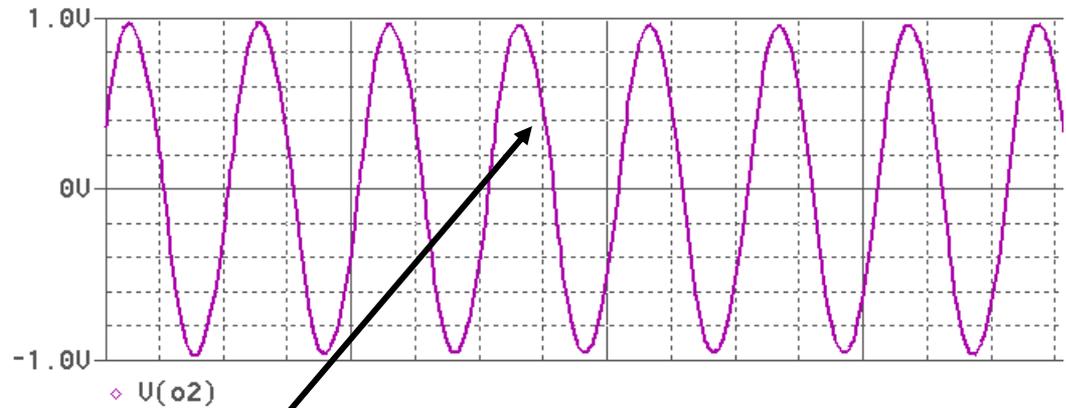


Si aumenta la amplitud de V_o , V_{pk} , provocará un incremento de i_{AK} y un decremento de r_d . Si disminuye r_d , el paralelo de R_2 con $R_3 + r_d$ disminuirá también.
Por tanto a mayor V_{pk} menor ganancia.

Limitador de amplitud con diodos



Este es el resultado: Limitación y estabilización de la amplitud con una distorsión muy reducida o nula.



Limitador de amplitud con diodos. Diseño aproximado (I)

Criterio cuantitativo aproximado para el diseño de las resistencias del limitador de amplitud con diodos:

- La ganancia para el valor de pico (V_{max}) = 3.

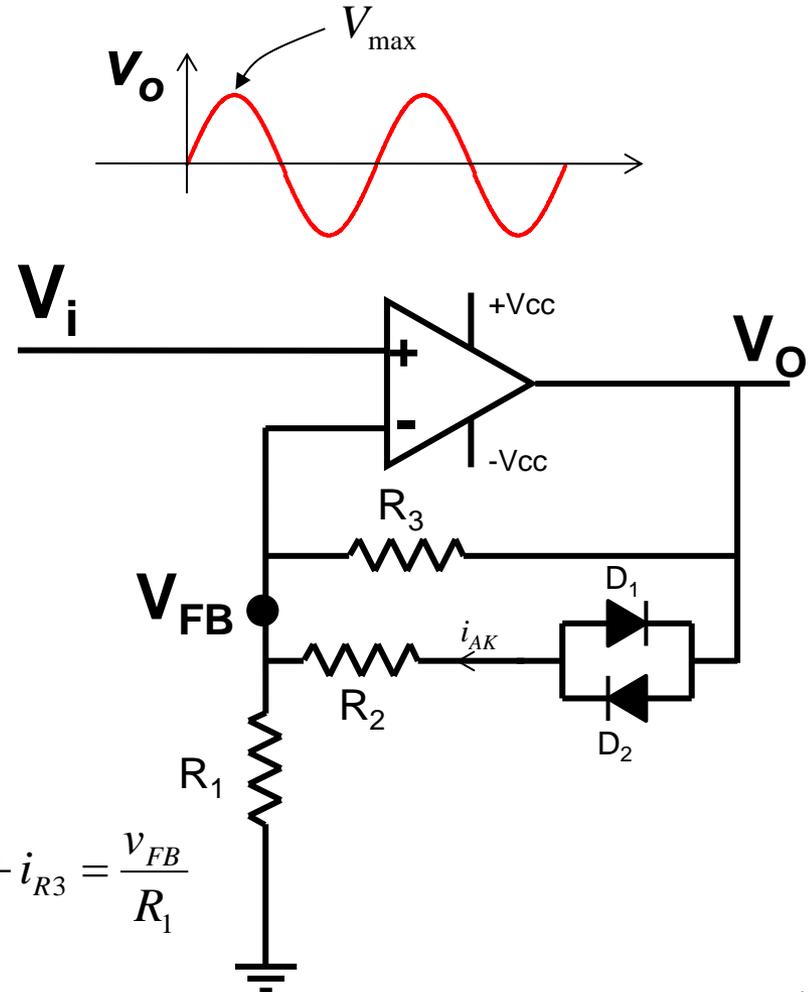
$$G_{O_@_V_{max}} = 3$$

- La ganancia G_O se va a calcular como el cociente entre la tensión de salida, v_O y la tensión de realimentación, v_{FB} :

$$G_O = \frac{1}{\beta} = \frac{v_O}{v_{FB}}$$

- La ganancia G_O se obtiene considerando las dos redes de la realimentación:
 - Rama de R_2
 - Rama de R_3 contando con la caída del diodo que conduce (supuesta aproximadamente constante = V_D)

$$i_{R3} = \frac{v_O - v_{FB}}{R_3} \quad i_{R2} = \frac{v_O - V_D - v_{FB}}{R_2} \quad i_{R1} = i_{R2} + i_{R3} = \frac{v_{FB}}{R_1}$$



Limitador de amplitud con diodos. Diseño aproximado (II)

$$i_{R3} = \frac{v_O - v_{FB}}{R_3} \quad i_{R2} = \frac{v_O - V_D - v_{FB}}{R_2} \quad i_{R1} = i_{R2} + i_{R3} = \frac{v_{FB}}{R_1}$$

$$\frac{v_O - v_{FB}}{R_3} + \frac{v_O - V_D - v_{FB}}{R_2} = \frac{v_{FB}}{R_1}$$

$$v_O \left[\frac{R_1}{R_3} + \frac{R_1}{R_2} \right] - v_{FB} \left[\frac{R_1}{R_3} + \frac{R_1}{R_2} + 1 \right] - V_D \left[\frac{R_1}{R_2} \right] = 0$$

Criterio: La ganancia para el valor de pico (V_{max}) = 3:

$$v_O = V_{max}$$

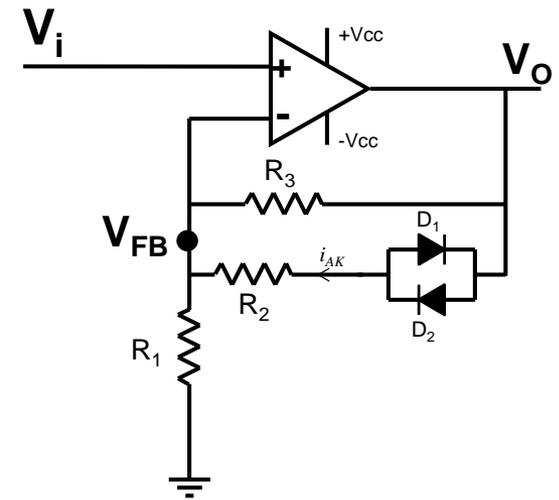
$$G_{O_@_V_{max}} = 3 \Rightarrow v_{FB} = \frac{V_{max}}{3}$$

$$V_{max} \left[\frac{R_1}{R_3} + \frac{R_1}{R_2} \right] - \frac{V_{max}}{3} \cdot \left[\frac{R_1}{R_3} + \frac{R_1}{R_2} + 1 \right] - V_D \left[\frac{R_1}{R_2} \right] = 0$$

Sean:

$$\alpha_1 = \frac{R_1}{R_3}; \alpha_2 = \frac{R_1}{R_2}$$

$$3 \cdot V_{max} [\alpha_1 + \alpha_2] - V_{max} \cdot [\alpha_1 + \alpha_2 + 1] - 3 \cdot V_D \alpha_2 = 0$$



Limitador de amplitud con diodos. Diseño aproximado (III)

Criterio: La ganancia para el valor de pico (V_{max}) = 3:

$$v_o = V_{max}$$

$$G_{O_@_V_{max}} = 3 \Rightarrow v_{FB} = \frac{V_{max}}{3}$$

$$\alpha_1 = \frac{R_1}{R_3}; \alpha_2 = \frac{R_1}{R_2}$$

$$\alpha_2 = \frac{V_{max} [1 - 2\alpha_1]}{2V_{max} - 3 \cdot V_D}$$

Condición de arranque Pte. de Wien:

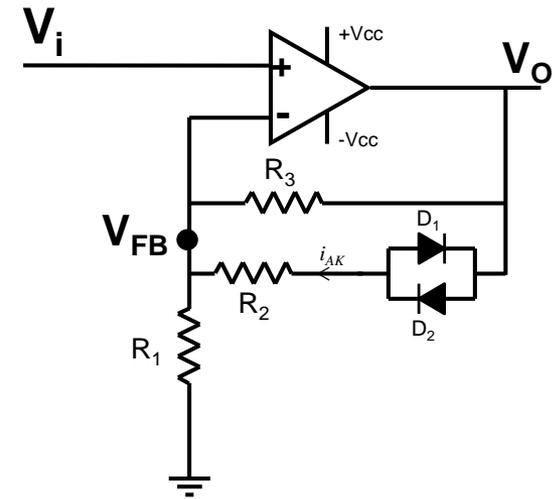
$$1 + \frac{R_3}{R_1} > 3 \Rightarrow \alpha_1 = \frac{R_1}{R_3} < \frac{1}{2} \Rightarrow R_3 > 2R_1$$

Ejemplo de diseño:

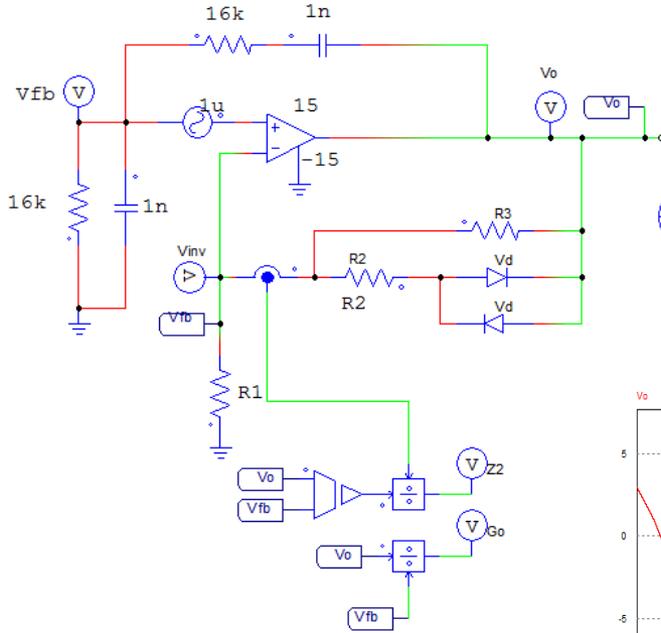
- $R_1 = 10 \text{ k}\Omega$ (valor de partida)
- $\alpha_1 = 0,4 < 0,5 \Rightarrow R_3 = 25 \text{ k}\Omega$
- $V_{max} = 5V$ (queremos un oscilador cuya amplitud sea aproximadamente 5V)
- $V_D = 0,7V$
- **Cálculo de R_2**

$$\alpha_2 = \frac{R_1}{R_2} = \frac{V_{max} [1 - 2\alpha_1]}{2V_{max} - 3 \cdot V_D} = \frac{5 \times (1 - 0,8)}{2 \times 5 - 3 \times 0,7} = 0,127 \Rightarrow$$

$$R_2 = \frac{R_1}{\alpha_2} = \frac{10 \text{ k}\Omega}{0,127} = 79 \text{ k}\Omega$$



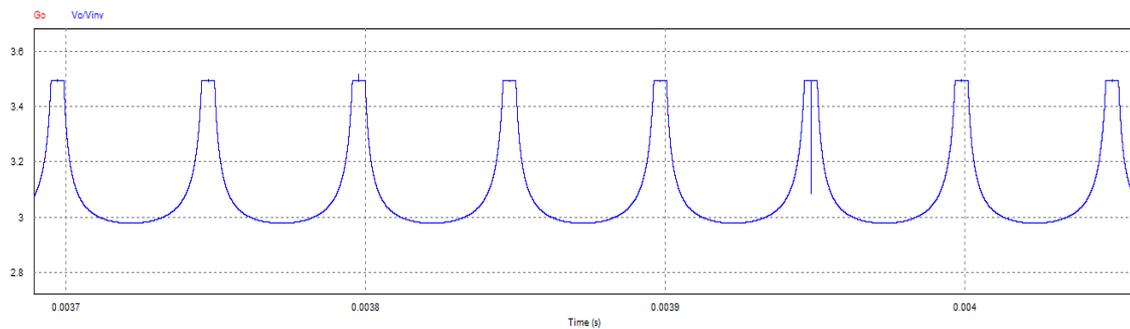
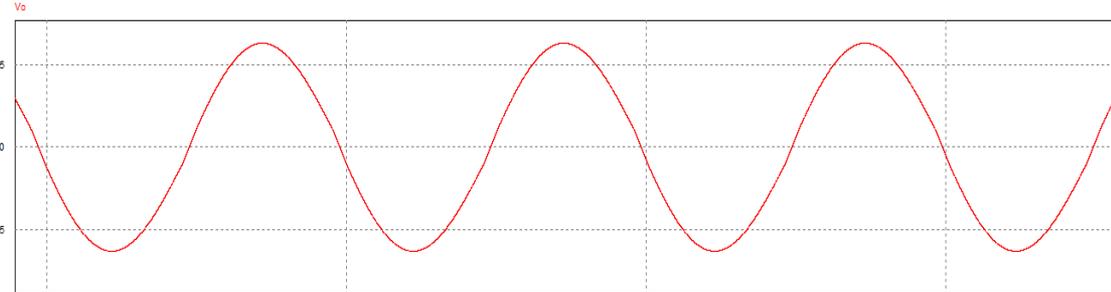
Limitador de amplitud con diodos. Diseño aproximado (IV)



```

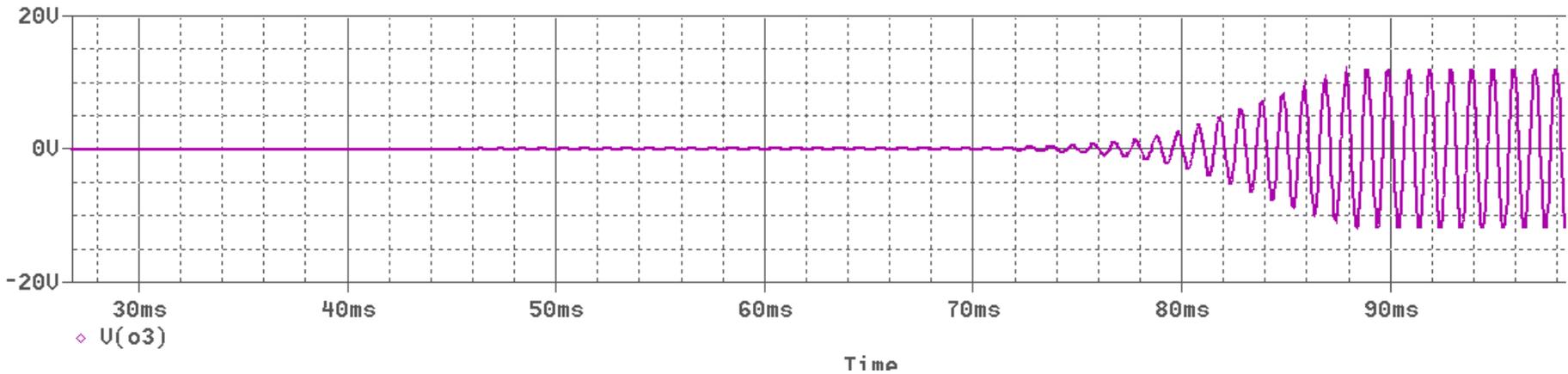
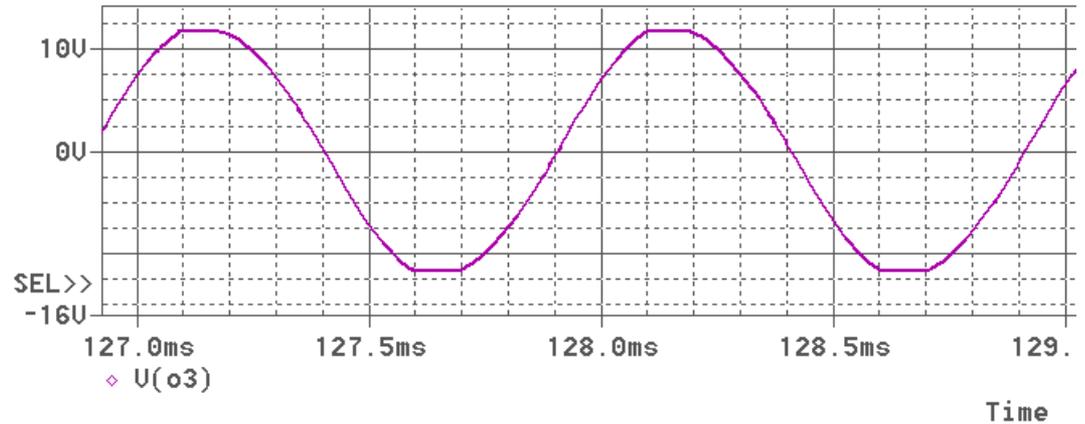
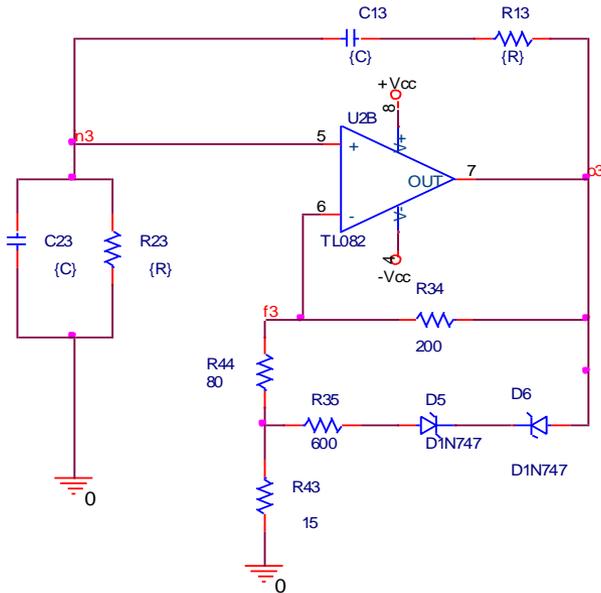
para-untitled1.txt
File Edit Help
Parameter file name
Name FILE1
File D:\DOCENCIA\C12-13\SE\Prácticas S
1 Vd=0.7
2 a1=0.4
3 R1=10k
4 R3=R1/a1
5 Vmax=5
6 a2=(Vmax*(1-2*a1))/(2*Vmax-3*Vd)
7 R2=R1/a2
8

```



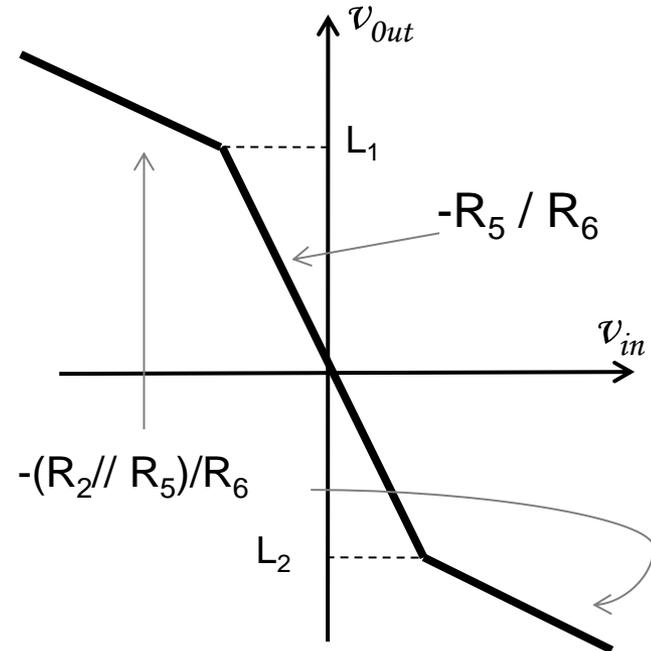
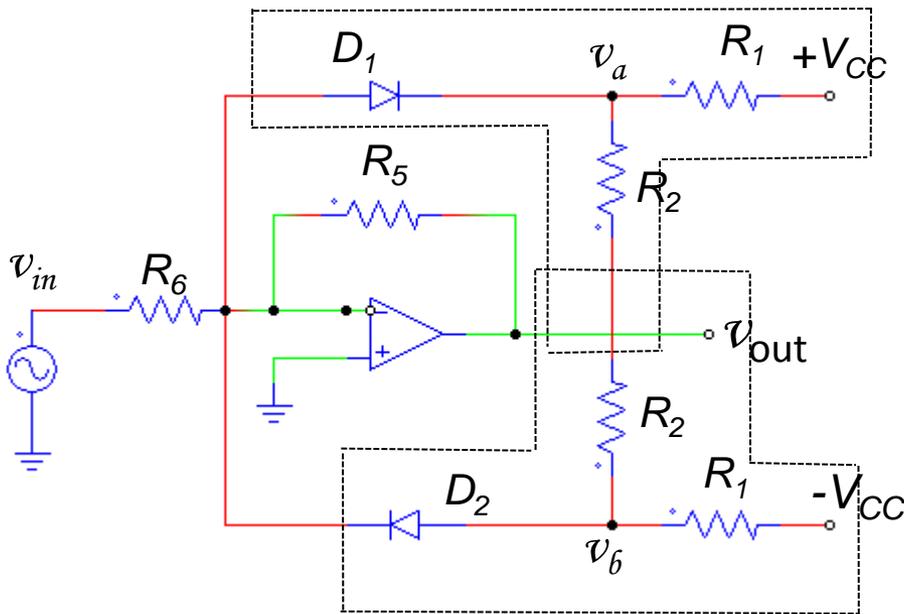
Limitador de amplitud con diodos zener

Los zener amplían la tensión umbral que marca la actuación de la rama de los diodos. Por tanto la amplitud final se establece en un valor más elevado.



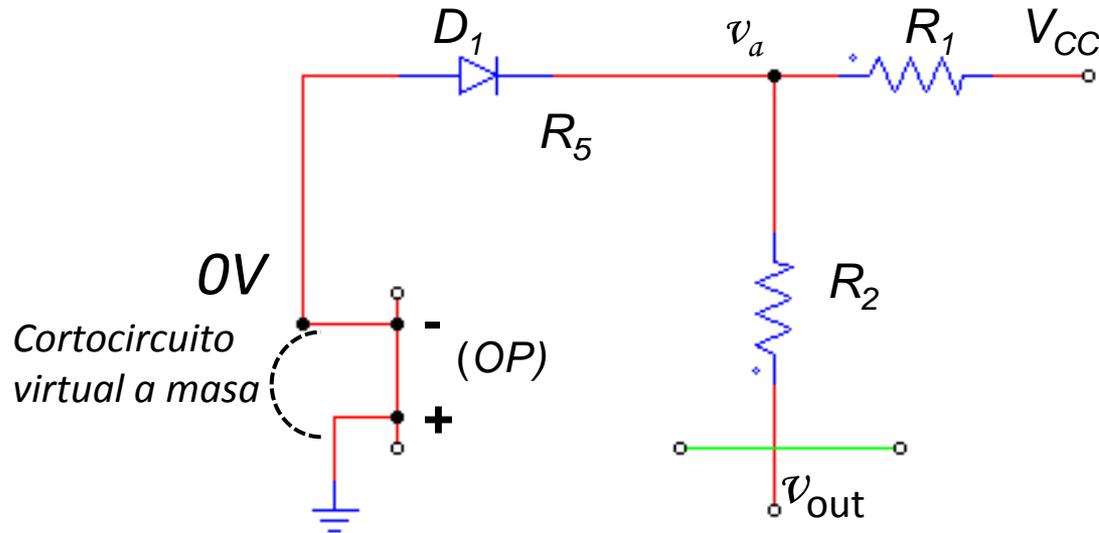
Limitador de amplitud con diodos y resistencias

- *Dos redes simétricas (para valores positivos y negativos)*
- *Permite un mejor ajuste de la tensión de limitación.*
- *Reduce la ganancia hasta una cota predeterminada.*



Limitador de amplitud con diodos y resistencias

Análisis del limitador para el umbral negativo (L_2)

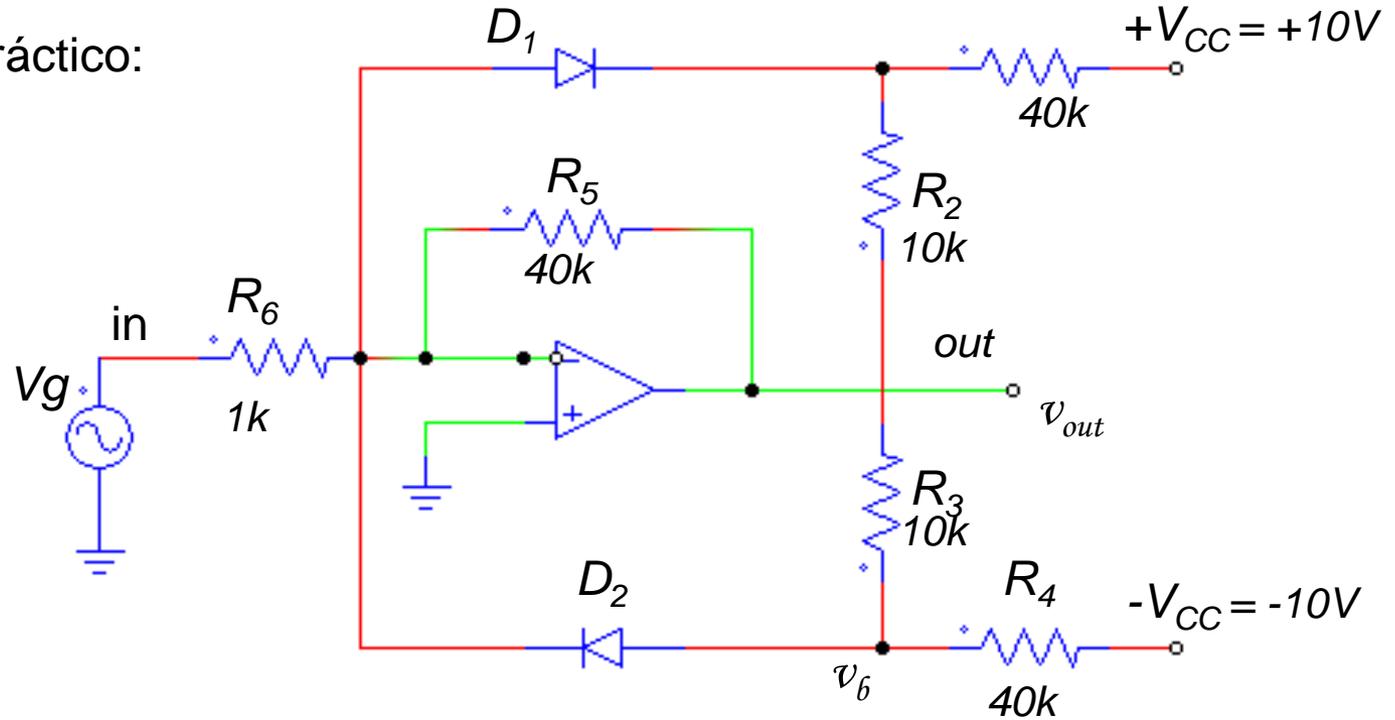


$$v_a = (V_{CC} - v_{out}) \frac{R_2}{R_1 + R_2} + v_{out} = V_{CC} \frac{R_2}{R_1 + R_2} + v_{out} \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$v_a = -V_Y \longrightarrow v_{out/umbral} = L_2 = -V_Y \frac{(R_1 + R_2)}{R_1} - V_{CC} \frac{R_2}{R_1}$$

Limitador de amplitud con diodos zener

Ejemplo práctico:



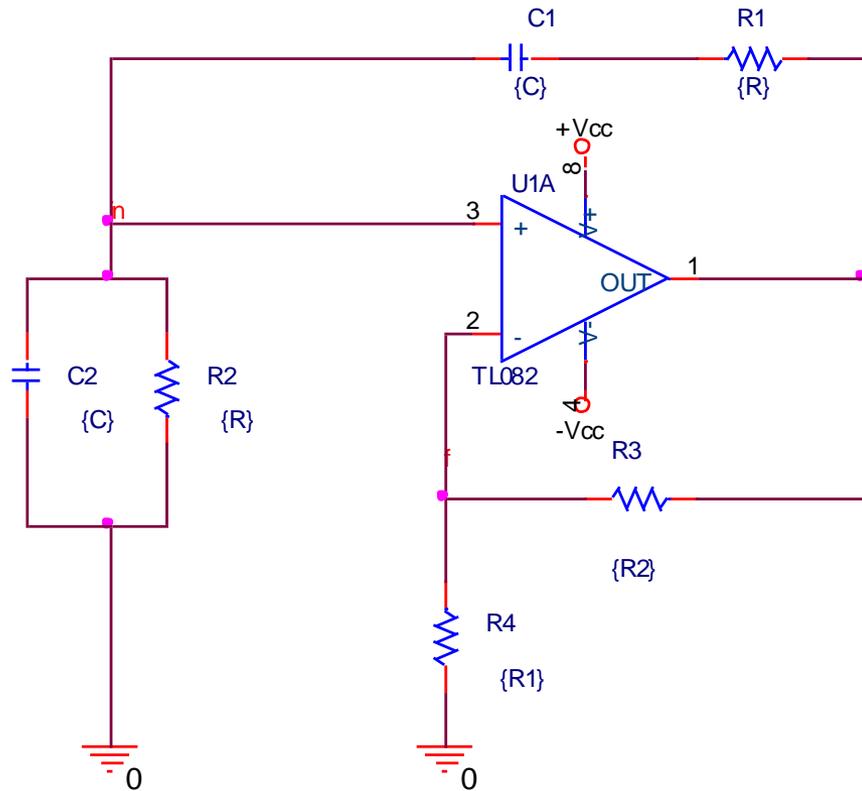
$$L_2 = -0.5 \frac{50k\Omega}{40k\Omega} - 10 \frac{10k\Omega}{40k\Omega} = -3.25V$$

$$L_2 = -3.25V \longrightarrow L_1 = +3.25V$$

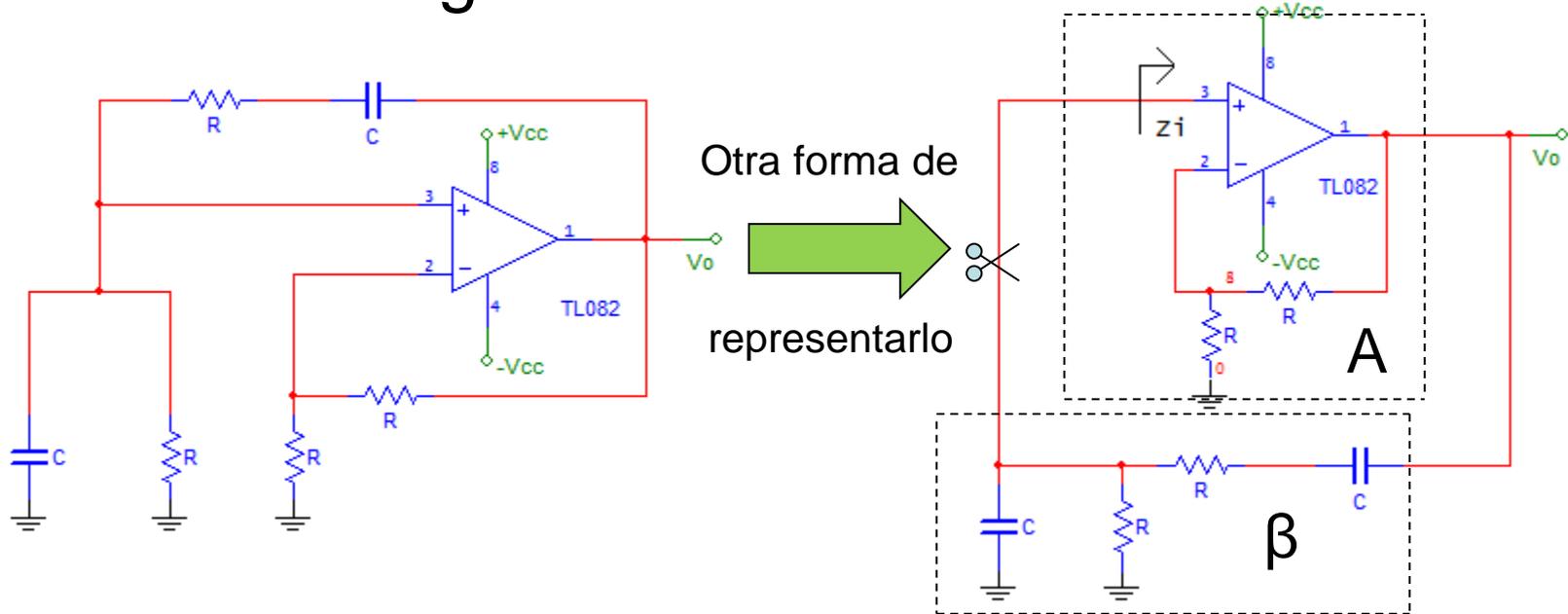
- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- **Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo**
- **Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo**
- **Cristales y osciladores de cuarzo**
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

Oscilador en puente de Wien

Oscilador sinusoidal en puente de Wien



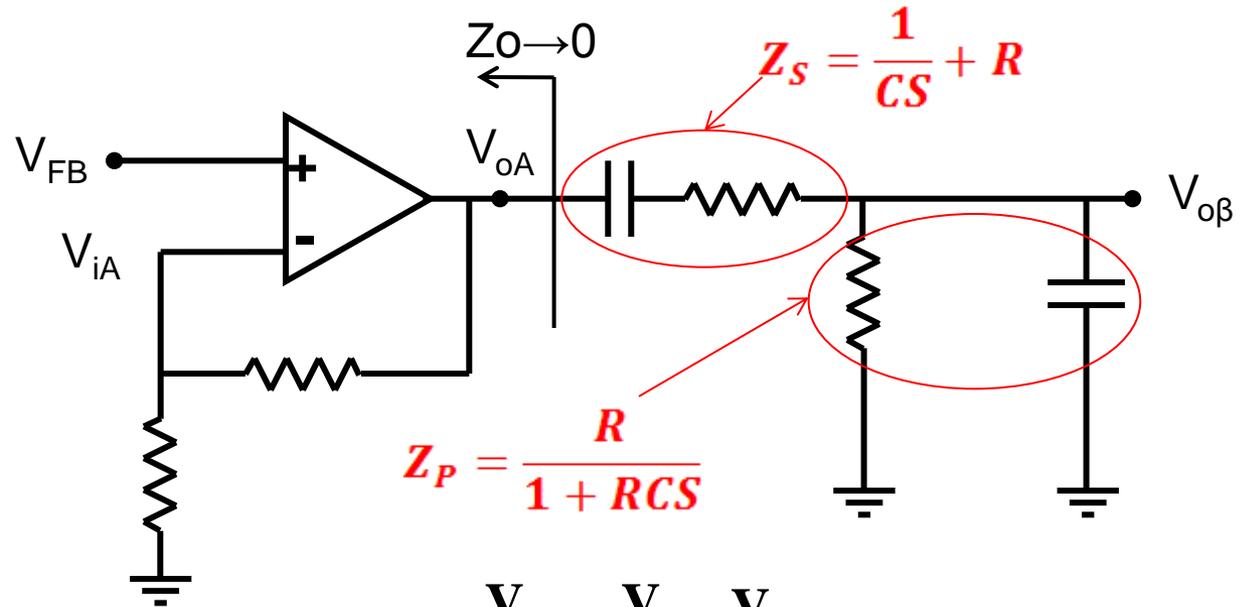
Estudio de la ganancia de lazo



① **ABRIMOS EL LAZO Y ESTUDIAMOS $A \cdot \beta$**

Hay que abrir en el punto donde \exists el menor acoplamiento de Z_i .

Si no se puede evitar, lo que habrá que hacer será cargar a la red β con la Z_i del amplificador



$$A \cdot \beta = \frac{V_{o\beta}}{V_{iA}} = \frac{V_{o\beta}}{V_{oA}} \cdot \frac{V_{oA}}{V_{iA}}$$

$$\frac{V_{o\beta}}{V_{oA}}$$

Análisis de la red $\beta(j\omega)$

$$\beta(s) = \frac{\frac{R}{1+RCS}}{\frac{1}{CS} + R + \frac{R}{1+RCS}} = \frac{R}{R + R(1+RCS) + \frac{1}{CS}(1+RCS)} = \frac{RCS}{RCS + RCS(1+RCS) + 1 + RCS} = \frac{RCS}{1 + 3RCS + (RCS)^2}$$

De aquí se puede calcular $\beta(j\omega)$

$$\beta(s) = \frac{1}{\frac{1}{RCS} + 3 + RCS} \quad \rightarrow \quad \beta(j\omega) = \frac{1}{\frac{1}{jRC\omega} + 3 + jRC\omega}$$

O bien
$$\beta(j\omega) = \frac{1}{3 + j\left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega}\right)}$$

Finalmente
$$A \cdot \beta(j\omega) = A \cdot \frac{1}{3 + j\left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega}\right)}$$

② *APLICAMOS LAS CONDICIONES DE* BARKHAUSEN

$$|A \cdot \beta(j\omega)| = 1 \quad \underline{|A \cdot \beta(j\omega_0)| = 0^\circ}$$

➤ CONDICIÓN DE FASE

$$\underline{|A \cdot \beta(j\omega_0)| = 0} \Rightarrow \underline{|\beta(j\omega_0)| = 0} \Rightarrow \text{Fase} = 0^\circ \equiv \text{parte imaginaria nula.}$$

Por tanto:

$$j \left(RC\omega_0 - \frac{1}{RC\omega_0} \right) = 0 \Rightarrow RC\omega_0 = \frac{1}{RC\omega_0} \Rightarrow \omega_0^2 = \left(\frac{1}{RC} \right)^2 \Rightarrow \omega_0 = \frac{1}{RC}$$

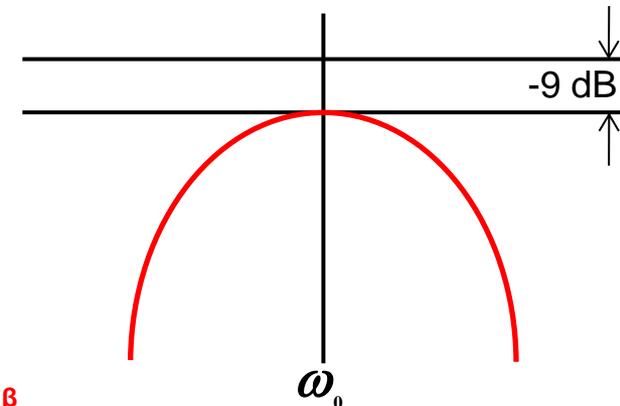
y de aquí la frecuencia de oscilación:

$$\omega_0 = \frac{1}{RC} \Rightarrow \boxed{f_0 = \frac{1}{2\pi RC}}$$

➤ CONDICIÓN DE MÓDULO

$$|A \cdot \beta(j\omega_0)| = 1 \Rightarrow \left| A \cdot \frac{1}{3 + j(RC\omega_0 - \frac{1}{RC\omega_0})} \right| = A \cdot \frac{1}{3}$$

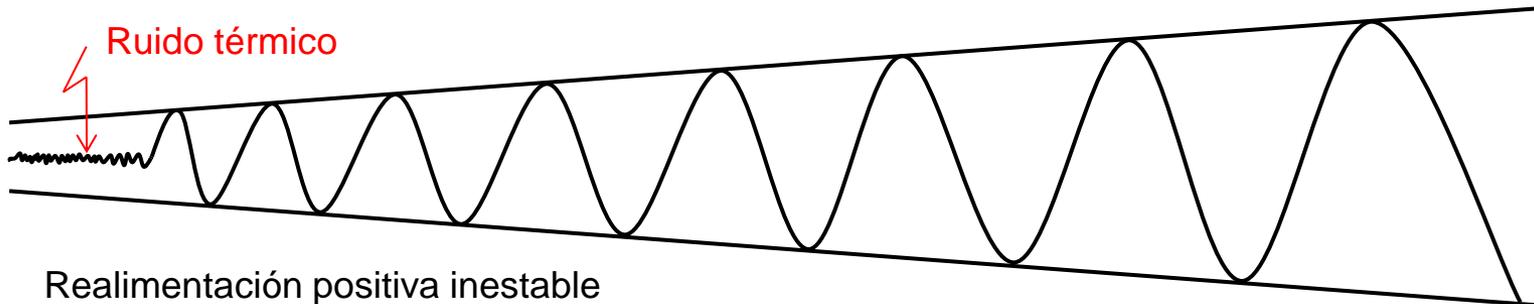
Amplificación de A (pointing to A)
Atenuación de β (pointing to 1/3)



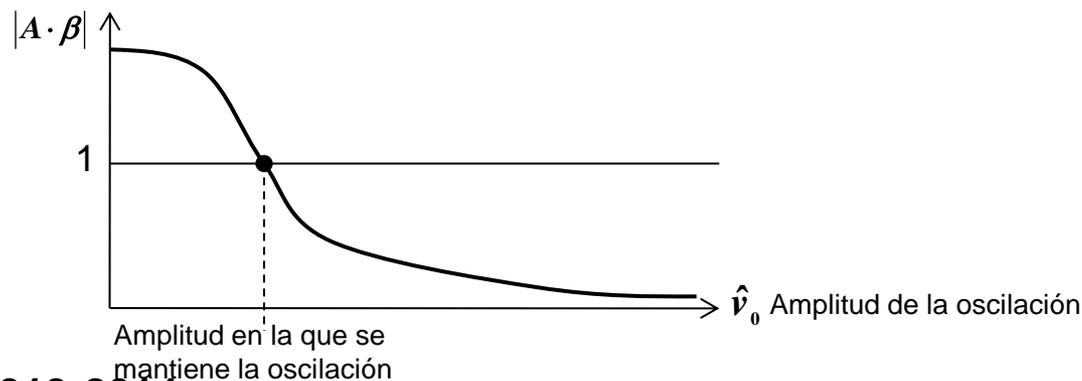
➤ CONDICIÓN DE MANTENIMIENTO DE LA OSCILACIÓN

$$|A \cdot \beta|_{\omega_0} = 1 \quad \rightarrow \quad A = 3$$

➤ CONDICIÓN DE ARRANQUE $A = 3,2$



➤ ESTABILIZACIÓN DE LA AMPLITUD DE SALIDA



- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- **Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo**
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*



Tipos de osciladores y aplicaciones

Osciladores con elementos discretos

Tipos de Osciladores

- *de Baja Frecuencia (RC)*

- *de Alta Frecuencia y Frecuencia Variable (LC)*

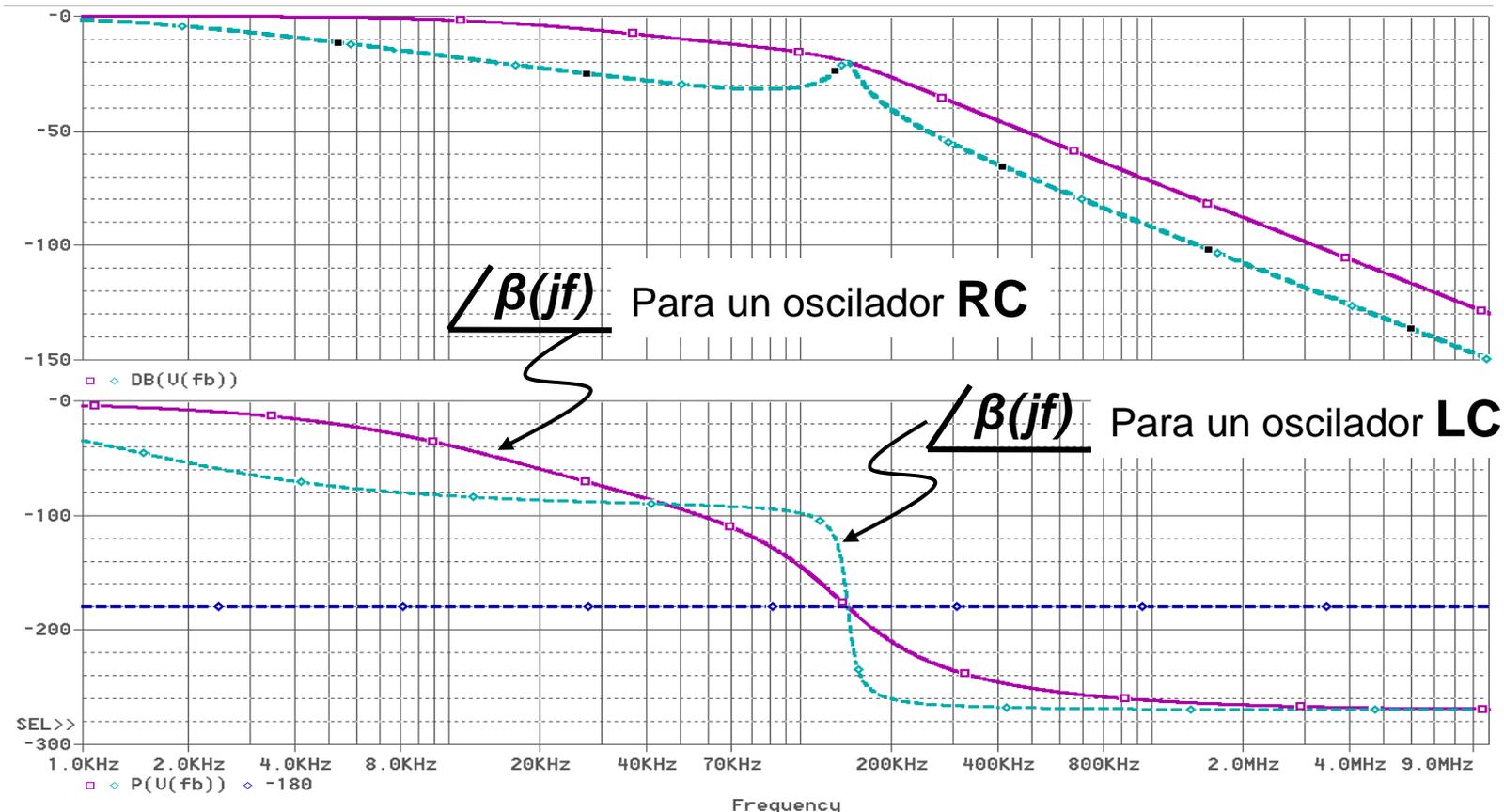
- *de Alta Frecuencia y Frecuencia Fija (a cristal)*

- *Colpitts*
- *Hartley*
- *Otros (Clapp, ...)*

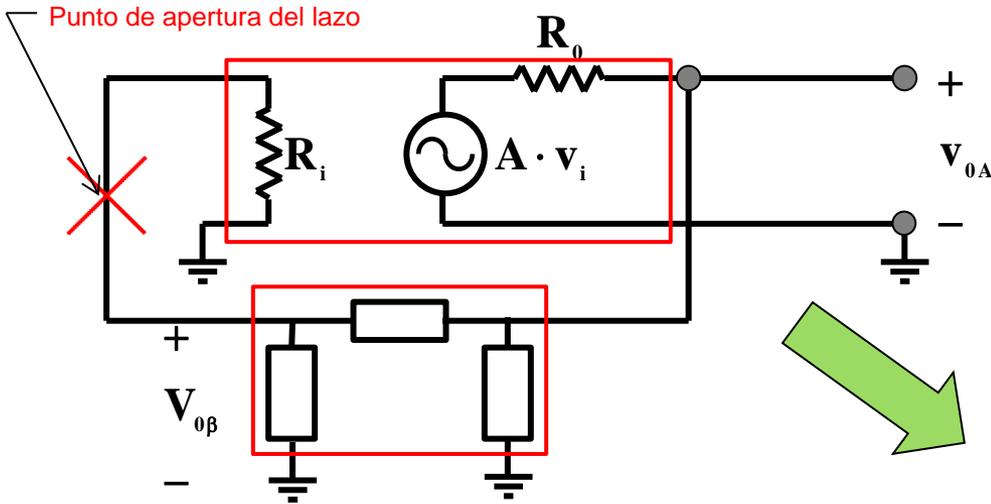
- *Colpitts*
- *Hartley*
- *Pierce*
- *Otros (Clapp, ...)*

Red $\beta(j\omega)$ de los osciladores LC

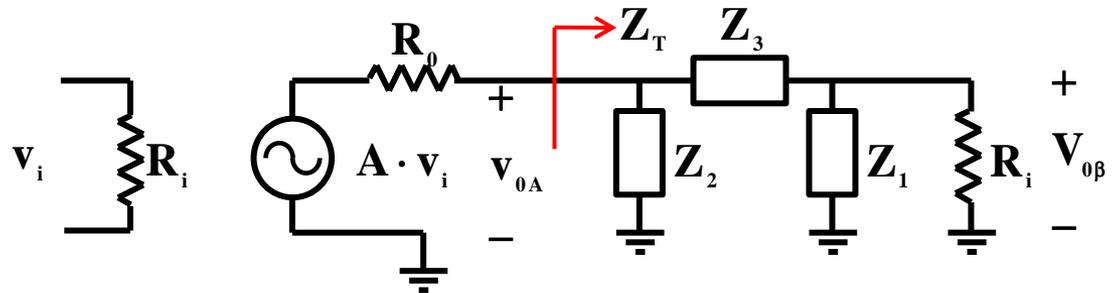
Objetivo osciladores **LC**: incrementar $\frac{\partial |\beta(j\omega)|}{\partial \omega}$



Análisis de la ganancia de lazo en los osciladores LC



Abrimos el lazo:



Consideraciones:

$R_0 \rightarrow 0$ pero $R_0 \neq 0$

$R_i \gg |Z_i(j\omega_0)|$ para que sea despreciable y no provoque $\zeta > 1$ en la red β , sino que trabaje en vacío.

$$A \cdot \beta = \frac{V_{0\beta}}{V_i} = \frac{V_{0\beta}}{V_{0A}} \cdot \frac{V_{0A}}{V_i}$$

$$\frac{V_{0\beta}}{V_{0A}} = \frac{Z_1}{Z_1 + Z_3}$$

$$Z_T = Z_2 \parallel (Z_1 + Z_3) = \frac{Z_2(Z_1 + Z_3)}{Z_1 + Z_2 + Z_3}$$

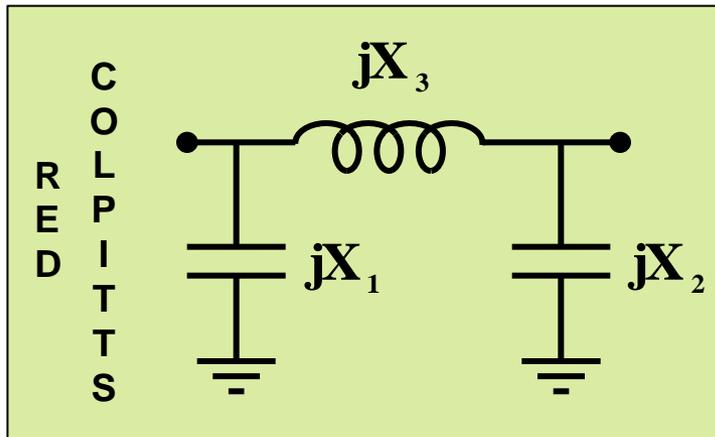
$$V_{0A} = A \cdot V_i \cdot \frac{Z_T}{R_0 + Z_T}$$

$$\frac{V_{0A}}{V_i} = A \cdot \frac{\frac{Z_2(Z_1 + Z_3)}{Z_1 + Z_2 + Z_3}}{R_0 + \frac{Z_2(Z_1 + Z_3)}{Z_1 + Z_2 + Z_3}} = \frac{Z_2(Z_1 + Z_3)}{R_0(Z_1 + Z_2 + Z_3) + Z_2(Z_1 + Z_3)}$$

$$A \cdot \beta = A \cdot \frac{Z_2 \cancel{(Z_1 + Z_3)}}{R_0(Z_1 + Z_2 + Z_3) + Z_2(Z_1 + Z_3)} \cdot \frac{Z_1}{\cancel{(Z_1 + Z_3)}}$$

$$A \cdot \beta = A \cdot \frac{Z_1 \cdot Z_2}{R_0(\sum Z_i) + Z_2(Z_1 + Z_3)}$$

¿Cuáles pueden ser las redes $\beta(j\omega)$?



donde

$$\left\{ \begin{array}{l} X_1 = -\frac{1}{C_1\omega} \\ X_2 = -\frac{1}{C_2\omega} \\ X_3 = L\omega \end{array} \right.$$

$$A \cdot \beta(j\omega) = A \cdot \frac{jX_1 \cdot jX_2}{R_0(jX_1 + jX_2 + jX_3) + jX_2 \cdot j(X_1 + X_3)}$$

$$\rightarrow A \cdot \beta(j\omega) = \frac{-1 \cdot X_1 \cdot X_2}{R_0 \cdot j(X_1 + X_2 + X_3) - X_2 \cdot (X_1 + X_3)}$$

Condiciones de mantenimiento

$$\underline{A \cdot \beta(j\omega_0) = 0^\circ} \quad \Rightarrow \quad \prod_m [A \cdot \beta(j\omega_0)] = 0$$

Esto es así solo porque $R_0 \neq 0$ y eso permite que $X_1 + X_2 + X_3$ deban cumplir:

$$X_1 + X_2 + X_3 = 0$$

COLPITTS:

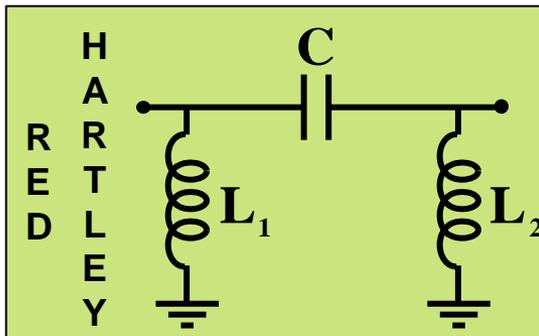
$$-\frac{1}{C_1\omega_0} - \frac{1}{C_2\omega_0} + L\omega_0 = 0 \quad \Rightarrow \quad L\omega_0 = \frac{1}{C_1\omega_0} + \frac{1}{C_2\omega_0} = \frac{1}{\omega_0} \cdot \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right) = \frac{1}{\omega_0} \cdot \left(\frac{C_2 + C_1}{C_1 \cdot C_2} \right)$$

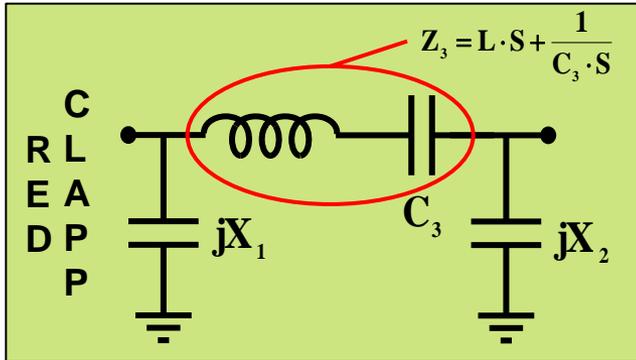
$$\Rightarrow \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{1}{L \cdot (C_1 + C_2)}}$$

HARTLEY:

$$L_1 \cdot \omega_0 + L_2 \cdot \omega_0 - \frac{1}{C\omega_0} = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_0^2 (L_1 + L_2) = \frac{1}{C}$$

$$\Rightarrow \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{1}{C \cdot (L_1 + L_2)}}$$





Ahora bien:

$$X_{C_3} \ll L\omega_0$$



Criterio de CLAPP

$$\frac{1}{C_3 \cdot \omega_0} \ll L\omega_0$$

Por tanto es \approx COLPITTS

CONDICIÓN DE MÓDULO

$$|A \cdot \beta(j\omega_0)| = 1$$

Partimos ya de $X_1 + X_2 + X_3$ para cumplir $|A \cdot \beta| = 0$

$$\left| A \cdot \beta(j\omega_0) \right| = \left| A \cdot \frac{-X_1 X_2}{-X_2 (X_1 + X_3)} \right| = \left| A \cdot \frac{X_1}{X_1 + X_3} \right|$$

Arranque y mantenimiento

$$\left| A \cdot \frac{X_1}{X_1 + X_3} \right| \geq 1$$

O mejor todavía $\left| A \cdot \frac{X_1}{X_1 + X_3} \right| \geq 1$ es equivalente a:

$$X_1 + X_2 + X_3 = 0 \quad \rightarrow \quad X_1 + X_3 = -X_2$$

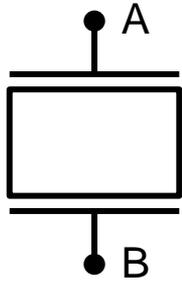
$$\left| A \cdot \frac{X_1}{-X_2} \right| \geq 1 \quad \rightarrow \quad \boxed{A \geq \frac{X_2}{X_1}}$$

COLPITTS

$$A \geq \frac{\frac{1}{C_2 \omega_0}}{C_1 \omega_0} \quad \rightarrow \quad \boxed{A \geq \frac{C_1}{C_2}}$$

- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- *Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo*
- *Cristales y osciladores de cuarzo*
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

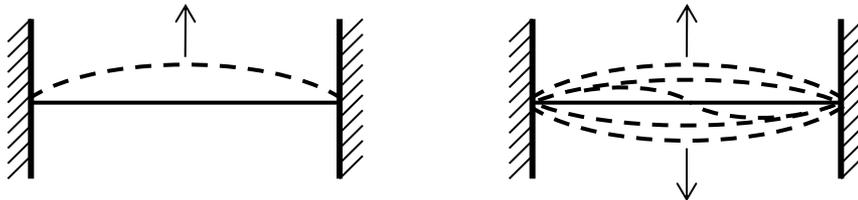
Cristales y osciladores de cuarzo



Efecto piezoeléctrico:

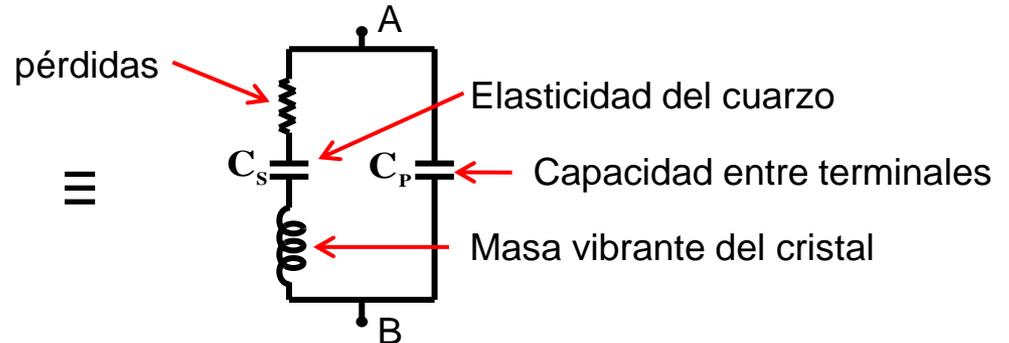
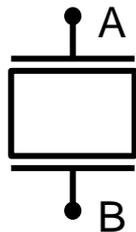
“Se aplica una diferencia de potencial entre A y B → el cuarzo disminuye su volumen, se contrae”

“Si somos capaces de oprimir el cuarzo, aparece una diferencia de potencial V_{AB} ”. Ej -> Motor eléctrico.



Oscilación natural a una frecuencia concreta

¿Cómo se representa eléctricamente este fenómeno de la oscilación piezoeléctrica?



Cristales y osciladores de cuarzo

A 32 KHz ¿Qué ocurre?,
¿Cómo son las impedancias?

$$R_S = 40 \text{ K}\Omega$$

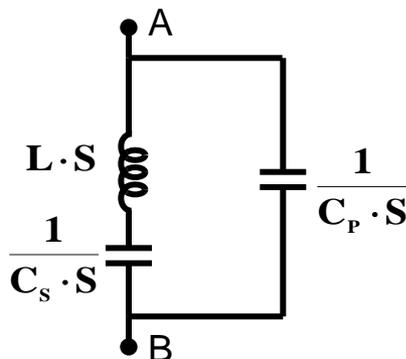
$$L = 4.800 \text{ H} \Rightarrow L \cdot 2\pi \cdot 32 \cdot 10^3 =$$

$$= 4.800 \cdot 2\pi \cdot 32 \cdot 10^3 = 965 \text{ M}\Omega$$

$$L\omega \gg R_S \Rightarrow R_S \text{ despreciable}$$

Algunos valores típicos		
f	32 KHz	10 MHz
R_S	40 K Ω	5 Ω
L	4.800 H	12 mH
C_S (pf)	0'00491	0'0145
C_P (pf)	2'85	4'35
C_P/C_S	580	300
Q	25.000	150.000

Por tanto el circuito se puede simplificar. ¿Cuál es la $Z(s)$?



$$Z_S(S) = LS + \frac{1}{C_S \cdot S}$$

$$Z_P(S) = \frac{1}{C_P \cdot S}$$

$$Z(s) = Z_P \parallel Z_S = \frac{\frac{1}{C_P \cdot S} \left(L_S + \frac{1}{C_S \cdot S} \right)}{\frac{1}{C_P \cdot S} + L \cdot S + \frac{1}{C_S \cdot S}} = \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{1}{1 + \frac{\left(\frac{1}{C_P \cdot S} \right)}{L \cdot S + \frac{1}{C_S \cdot S}}} = \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{1}{1 + \frac{1}{C_P \cdot L S^2 + \frac{C_P}{C_S}}} =$$

$$= \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{1}{\frac{C_P L \cdot S^2 + \frac{C_P}{C_S}}{C_P L \cdot S^2 + \frac{C_P}{C_S} + 1}} = \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{C_P \cdot L \left[S^2 + \frac{1}{C_S \cdot L} \right]}{C_P \cdot L \left[S^2 + \frac{1}{C_S \cdot L} + \frac{1}{C_P \cdot L} \right]} = \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{S^2 + \frac{1}{C_S \cdot L}}{S^2 + \frac{1}{C_S \cdot L} + \frac{1}{C_P \cdot L}}$$

$$\omega_P^2 = \frac{1}{C_S \cdot L} + \frac{1}{C_P \cdot L} = \frac{1}{L \cdot (C_S \parallel C_P)}$$

$$Z(s) = Z_P \parallel Z_S = \frac{1}{C_P \cdot S} \cdot \frac{S^2 + \omega_S^2}{S^2 + \omega_P^2}$$

$$Q = \frac{\omega_0}{\omega_P - \omega_S}$$

Cristales y osciladores de cuarzo

$$Z(s) = Z_p \parallel Z_s = \frac{1}{C_p \cdot s} \cdot \frac{s^2 + \omega_s^2}{s^2 + \omega_p^2}$$

$$Z(j\omega) = j \cdot X_{XTAL} = j \cdot \frac{-1}{C_p \cdot \omega} \cdot \frac{\omega_s^2 - \omega^2}{\omega_p^2 - \omega^2}$$

$$\omega_p^2 = \frac{1}{C_s \cdot L} + \frac{1}{C_p \cdot L} = \frac{1}{L \cdot (C_s \parallel C_p)}$$

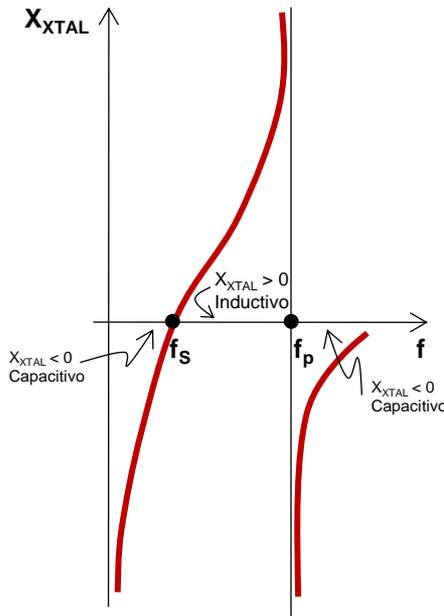
$$\omega_s^2 = \frac{1}{C_s \cdot L}$$

Interesa operar en la zona entre f_p y f_s ($f_s < f < f_p$) ya que de esta manera la frecuencia de oscilación será algún valor entre ellas y éstas están muy juntas, son prácticamente idénticas.

Factor de calidad, Q

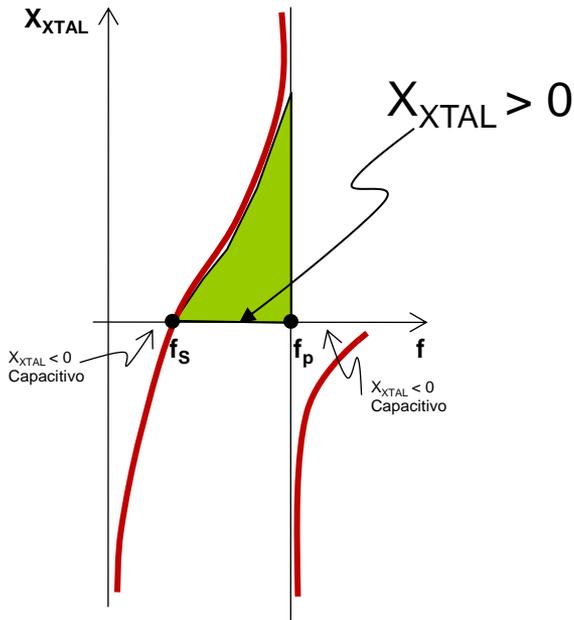
$$Q = \frac{\omega_0}{\omega_p - \omega_s}$$

El factor de calidad es tan alto, ya que ω_s y ω_p son prácticamente idénticas, ya que: $C_p \gg C_s$



Algunos valores típicos		
f	32 KHz	10 MHz
R_s	40 K Ω	5 Ω
L	4.800 H	12 mH
C_s (pf)	0'00491	0'0145
C_p (pf)	2'85	4'35
C_p/C_s	580	300
Q	25.000	150.000

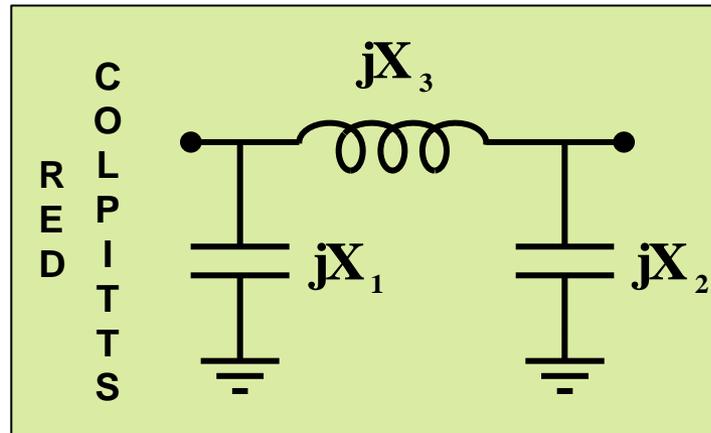
Cristales y osciladores de cuarzo



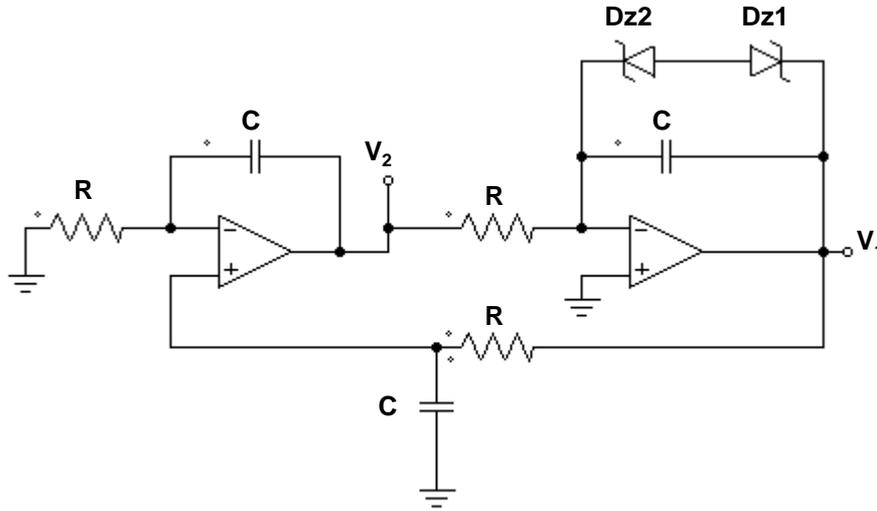
- En la zona útil ($f_s < f < f_p$), la impedancia del cristal presenta carácter inductivo.
- Para imponer que el oscilador trabaje entre f_s y f_p , la red el red $\beta(j\omega)$ ha de estar compuesta por el Xtal y 2 condensadores para que se pueda cumplir la condición de fase:

$$X_1 + X_2 + X_3 = 0$$

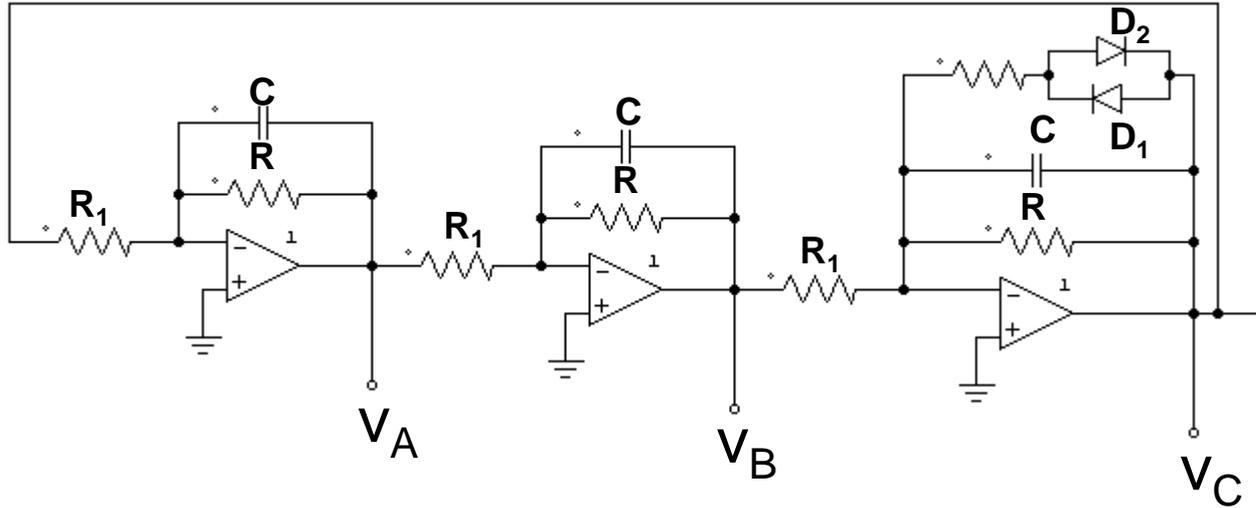
La red válida será:



- *Realimentación positiva e inestabilidad*
- *Oscilador sinusoidal, concepto y aplicaciones*
- *Principio de funcionamiento*
- *Elementos de un oscilador*
- *Estabilidad en frecuencia*
- *Condición de inicio de la oscilación*
- *Control de amplitud*
- Oscilador en puente de Wien. Análisis de la ganancia del lazo
- Osciladores LC. Análisis de la ganancia del lazo
- Cristales y osciladores de cuarzo
- *Algunos Ejemplos de osciladores*

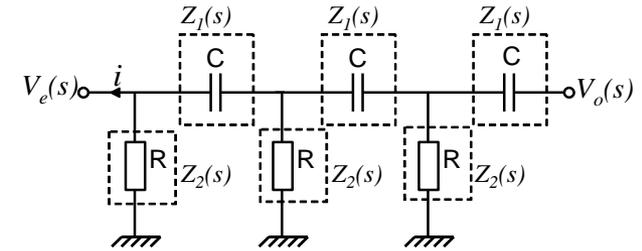
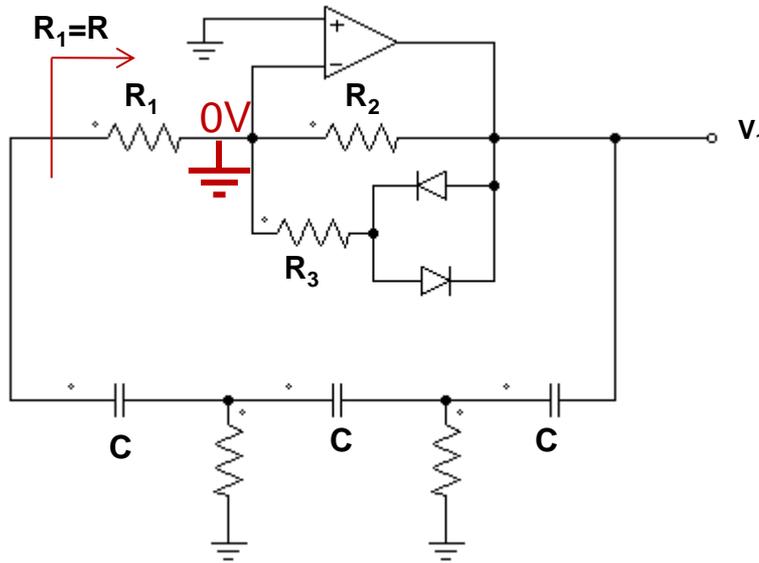


$$A_{osc} \cdot \beta_{osc}(j\omega) = \frac{1}{j\omega^2 R^2 C^2}$$



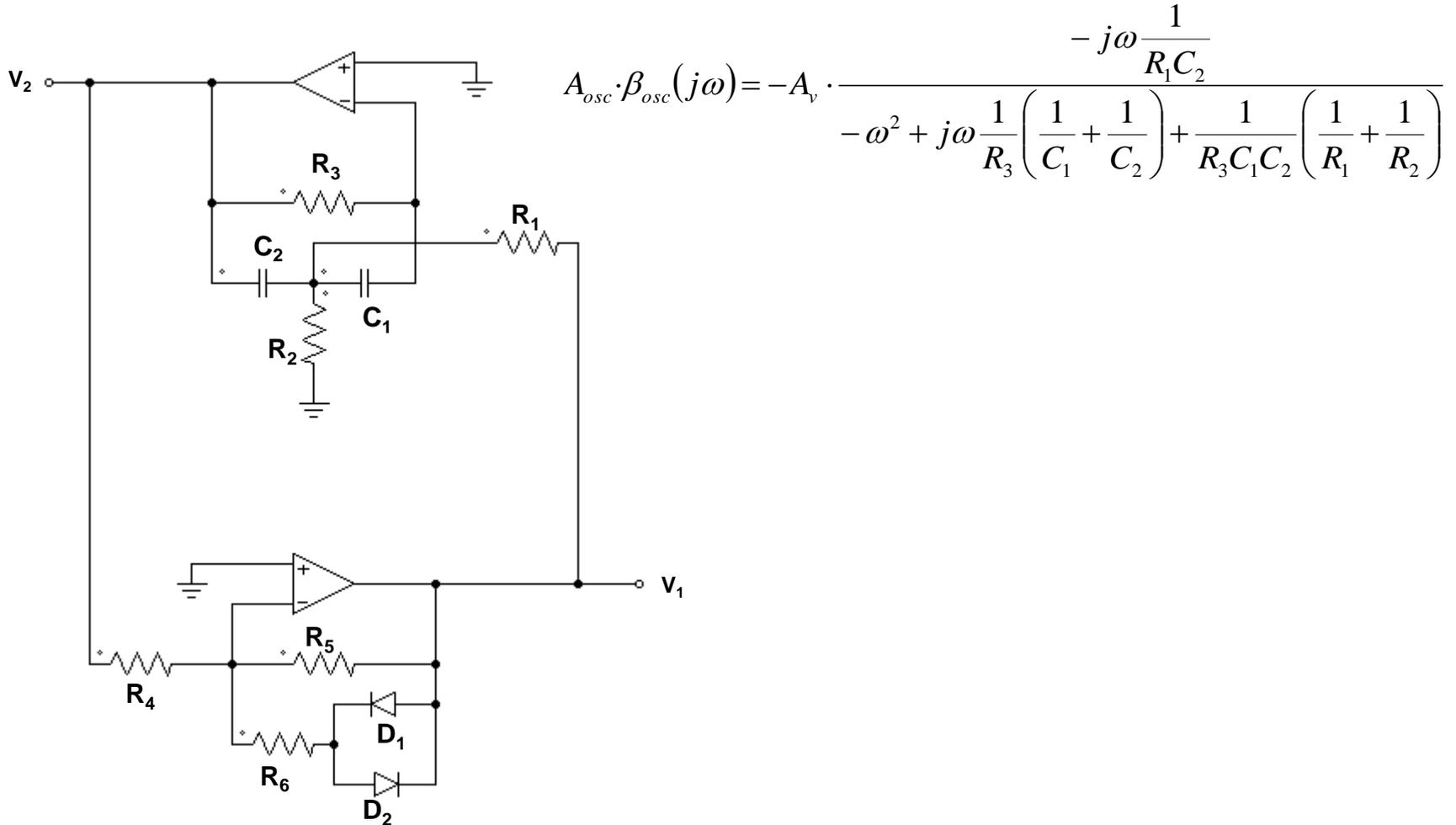
$$A_{osc} \cdot \beta_{osc}(j\omega) = -\left(\frac{R}{R_1}\right)^3 \frac{1}{1 - 3\left(\frac{\omega}{\omega_p}\right)^2 + j\left[3 \cdot \frac{\omega}{\omega_p} - \left(\frac{\omega}{\omega_p}\right)^3\right]} \quad \omega_p = \frac{1}{RC}$$

Oscilador por desplazamiento de fase

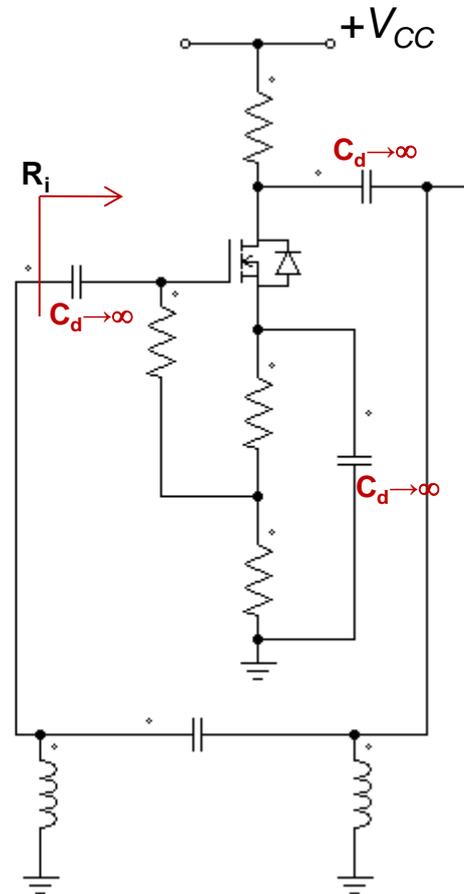
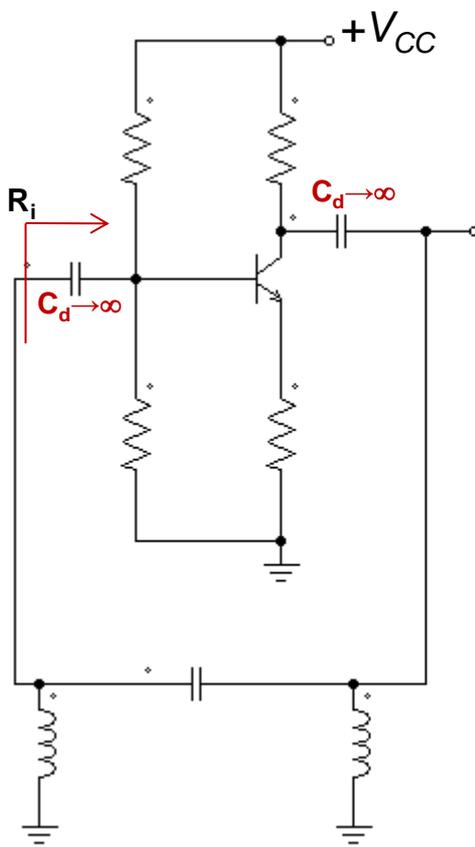


$$\frac{V_e(s)}{V_o(s)} = \frac{1}{\left(\frac{Z_1(s)}{Z_2(s)}\right)^3 + 5\left(\frac{Z_1(s)}{Z_2(s)}\right)^2 + 6\left(\frac{Z_1(s)}{Z_2(s)}\right) + 1}$$

Oscilador sintonizado por filtro activo



$C_d \rightarrow$ Condensadores de desacoplo



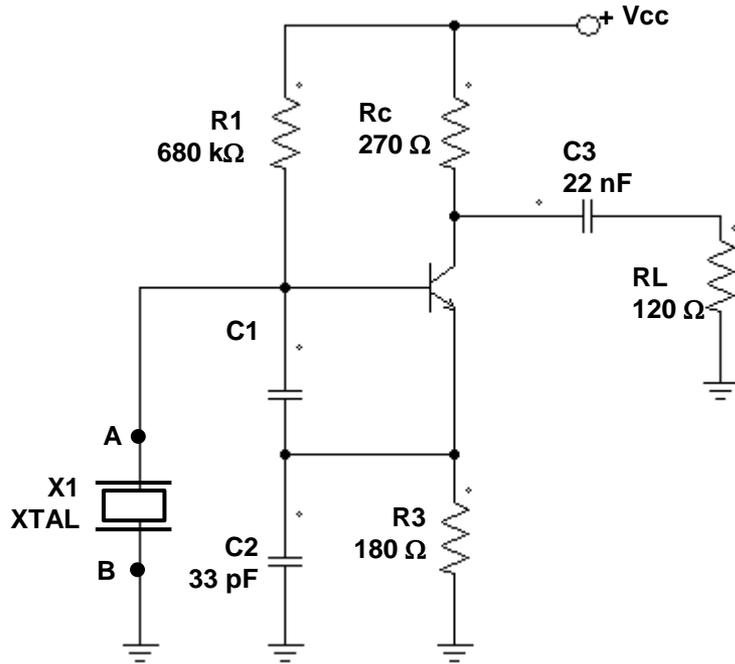


Figura 1

